

ชงไชย ลิทา : การออกแบบและพัฒนากลไกพลวัตของอุปกรณ์ยึดตรึงกระดูกภายนอก
สำหรับภาวะกระดูกหน้าแข้งหักชนิดเปิด (THE DESIGN AND DEVELOPMENT
MECHANISM DYNAMIC OF EXTERNAL FIXATION DEVICE FOR OPEN TYPE
TIBIAL FRACTURE) อาจารย์ที่ปรึกษา : ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.สุภกิจ รูปจันทร์, 83 หน้า.

งานวิจัยนี้เป็นการพัฒนาอุปกรณ์ยึดตรึงกระดูกแบบพลวัตสำหรับภาวะกระดูกหน้าแข้งหัก
ชนิดเปิดด้วยระเบียบวิธีไฟไนต์เอลิเมนต์และการทดสอบ โดยมีวัตถุประสงค์มุ่งเน้นออกแบบระบบ
กลไกกระตุ้นทางกลเพื่อช่วยเพิ่มประสิทธิภาพในการฟื้นฟูเนื้อเยื่อกระดูก ในการศึกษานี้ได้ทำการ
ออกแบบและวิเคราะห์สมรรถนะทางกลของอุปกรณ์ ซึ่งประกอบด้วยความแข็งแรงและความแข็งตั้ง
ของโครงสร้างภายใต้ภาระพื้นฐาน 4 รูปแบบ ได้แก่ ภาระกระทำแนวแกน ภาระโมเมนต์คดใน
แนวหน้า-หลัง ภาระโมเมนต์คดในแนวด้านข้าง และภาระโมเมนต์บิด โดยต้นแบบอุปกรณ์ยึดตรึง
กระดูกและชุดทดสอบทางกลได้ถูกทำการทดสอบผลตอบสนองทางกลภายใต้ภาระแบบพลวัต
ในระดับห้องปฏิบัติการ ผลการศึกษาพบว่าต้นแบบอุปกรณ์ยึดตรึงกระดูกที่ได้พัฒนาขึ้น
ด้วยกลไกแบบตัวเลื่อน-ข้อเหวี่ยงมีค่าความแข็งตั้งภายใต้รูปแบบภาระในแนวแกน โมเมนต์คด
ในแนวหน้า-หลัง โมเมนต์คดในแนวด้านข้าง และโมเมนต์บิด เท่ากับ 77.5 ± 2.8 N/mm,
 197.4 ± 39.9 N/mm, 64.8 ± 4.1 N/mm และ 0.71 ± 0.04 Nm/degree ตามลำดับ ทั้งนี้เมื่อพิจารณา
ความแข็งแรงของโครงสร้างอุปกรณ์พบว่า ค่าความเค้นสูงสุดเกิดขึ้นในกรณีภาระแบบโมเมนต์บิด
บนชิ้นส่วนหมุดตรึงบริเวณใกล้กับชิ้นส่วนจับยึดและมีค่าเท่ากับ 325.42 MPa (ค่าความปลอดภัย
เท่ากับ 3.82 ตามเกณฑ์ทฤษฎีความเสียหายฟอนมิสเชส) เมื่อทำการวิเคราะห์ผลตอบสนองทาง
พลวัตของต้นแบบอุปกรณ์พบว่าสามารถทำให้มีระยะการเคลื่อนตัวบริเวณรอยแตกในช่วงระยะ
0.1 mm ถึง 0.4 mm ที่ความถี่ 1 Hz นอกจากนี้ผลการวิเคราะห์ด้วยระเบียบวิธีไฟไนต์เอลิเมนต์ได้ถูก
นำไปเปรียบเทียบการผลการทดสอบเพื่อยืนยันความถูกต้อง ซึ่งพบว่าผลการวิเคราะห์ดังกล่าวมีค่า
ใกล้เคียงผลการทดสอบที่ค่าความคลาดเคลื่อนสูงสุดเท่ากับ 7.38 %

สาขาวิชา วิศวกรรมเครื่องกล
ปีการศึกษา 2561

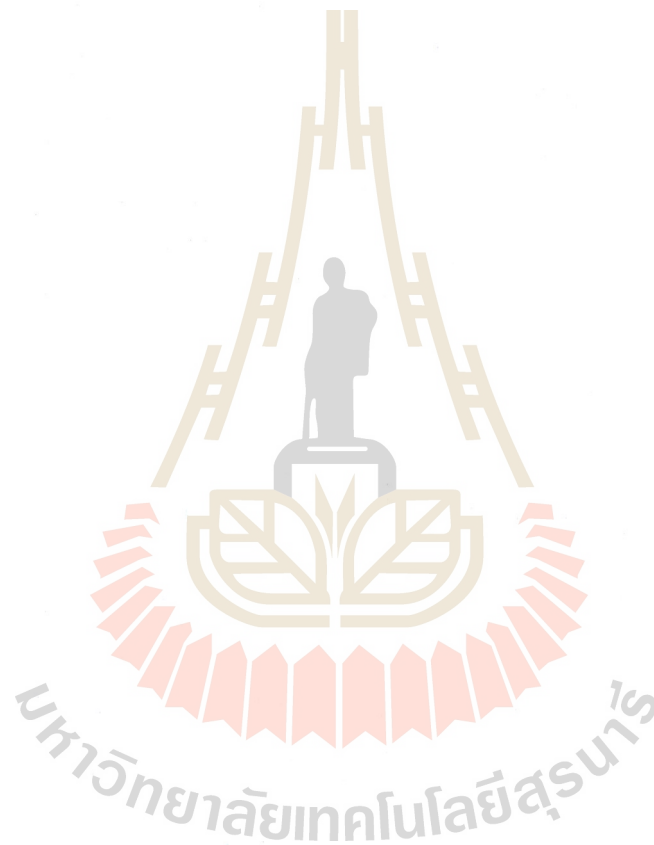
ลายมือชื่อนักศึกษา ชงไชย ลิทา
ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษา สุภกิจ รูปจันทร์

THONGCHAI LEETHA : THE DESIGN AND DEVELOPMENT
MECHANISM DYNAMIC OF EXTERNAL FIXATION DEVICE FOR
OPEN TYPE TIBIAL FRACTURE. THESIS ADVISOR : ASSIST. PROF.
SUPAKIT ROOPPAKHUN, Ph.D., 83 PP.

EXTERNAL FIXATION DEVICE/ TIBIAL FRACTURE/ INTER FRAGMENTARY MOVEMENT

This research is to develop a dynamic external fixation device for an open tibial fracture using the finite element (FE) and experiment methods. The purpose was to focus on the design of a stimulus mechanism to increase bone tissue regeneration performance. In the study, the design and biomechanical performance consisted of structural strength, and stiffness was performed based on basic load following axial loading, anteroposterior (AP) bending moment, medial-lateral (ML) bending moment and torsion. The prototype of dynamic external fixation devices included the mechanical testing apparatus were developed. The mechanical performance of a device, also the dynamic response of the mechanism were evaluated in laboratory testing. According to the results, the designed device which using a slider-crank mechanism revealed the magnitude of construction stiffness in axial loading, AP bending moment, ML bending moment and torsional moment of 77.5 ± 2.8 N/mm, 197.4 ± 39.9 N/mm, 64.8 ± 4.1 N/mm and 0.71 ± 0.04 N-m/degree, respectively. For the strength analysis, the maximum stress occurred on the inserted pin closed to the region of the clamp component in a case of torsional loading, which a magnitude of 325.42 MPa (the safety factor of 3.29 based on von Mises theory). Regard to the dynamic response analysis, the device could be displayed the micro-movement of the fracture gap in a range of

0.1 mm to 0.4 mm with a frequency of 1 Hz. Also, the simulation results were then compared to the experiment for validation. The results exhibited that the FE analysis displayed close to the experimental method which a maximum error value of 7.38%.



School of Mechanical Engineering

Academic year 2018

Student's Signature ดิเรก ชัย

Advisor's Signature ดิเรก ชัย