

โครงการ	ระบบตรวจจับพฤติกรรมการหกถ้มโดยใช้เซ็นเซอร์วัดความเร่งแบบ 3 แกน	
ผู้จัดทำ	1. นางสาวสุภาวดี มาทำมา	รหัส B5207657
	2. นางสาวทิพย์พาก ทรงคำ	รหัส B5222612
	3. นางสาวกมลชนก จิรสุโข	รหัส B5229338
อาจารย์ที่ปรึกษา	ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.วิภาวดี หัตถกรรม	
สำนักวิชา	วิศวกรรมศาสตร์	
สาขาวิชา	วิศวกรรมโทรคมนาคม	
ภาคการศึกษา	1/2556	

บทคัดย่อ

โครงการเรื่อง ระบบตรวจจับพฤติกรรมการหกถ้มโดยใช้เซ็นเซอร์วัดความเร่งแบบ 3 แกน มีจุดมุ่งหมายเพื่อนำเสนอวิธีการตรวจจับการหกถ้ม ด้วยการเปรียบเทียบวิธี Discrete Wavelet Transform (DWT) กับ วิธีที่ไม่ได้ใช้ Wavelet จากโปรแกรม MATLAB ซึ่งระบบตรวจจับพฤติกรรมการหกถ้มนี้สามารถนำไปประยุกต์ใช้ในการช่วยคูณค่าสูงจากอาชญากรรมที่บ้านคนเดียวได้จริง โดยพัฒนาโปรแกรมให้สามารถส่งสัญญาณหรือข้อความไปยังผู้ถูกแผล ในกรณีเกิดการหกถ้มขึ้นเมื่อไม่มีผู้ถูกแผลอยู่ด้วย ในการทดสอบนี้ใช้เซ็นเซอร์วัดความเร่งแบบ 3 แกน จะถูกติดตั้งบริเวณใต้อกของผู้ทดสอบซึ่งเป็นตำแหน่งที่คิดว่าสูด จากการทดสอบทั้งหมด 4 ตำแหน่ง คือ ใต้อก เอว ข้อมือ และข้อเท้า โดยทดสอบจากท่าล้มจำนวน 4 ท่า ได้แก่ ล้มไปทางหน้า ข้างหลัง ด้านข้างทางซ้าย และด้านข้างทางขวา ค่าสถิติของความเร่งในพฤติกรรมเหล่านี้จะถูกเก็บเป็นฐานข้อมูลเพื่อใช้ในการตรวจสอบและประมวลผล ระบบประกอบไปด้วย 2 ส่วน ได้แก่ ภาครับและภาคส่ง ที่ภาคส่ง eZ430-Chronos Watch จะส่งสัญญาณความเร่ง 3 แกน ในแกน x, y, z เข้ามายังภาครับ คือ eZ430-Chronos RF Access Point ที่ต่อเข้ากับเครื่องคอมพิวเตอร์ และถูกประมวลผลสัญญาณด้วย DWT และวิธีที่ไม่ได้ใช้ Wavelet วิธีที่ไม่ได้ใช้ Wavelet นี้จะดูค่าความแปรปรวนของความเร่งว่าอยู่ในช่วงของพฤติกรรมใด ซึ่งแบ่งเป็น 3 ช่วง ได้แก่ การนอน การยืนหรือเดิน และการลืม ในขั้นตอนแรกได้ทำการทดสอบโดยใช้ค่าความแปรปรวนสูงสุดของการนอนและการยืนหรือเดินมาใช้ โดยถ้าค่าความแปรปรวนที่ได้มีค่าสูงกว่าค่าความแปรปรวนสูงสุดของการยืนหรือเดินที่ตั้งไว้ ระบบจะแสดงผลว่ามีการหกถ้มเกิดขึ้น จากการตรวจสอบด้วยวิธีนี้มีความแม่นยำในการตรวจจับการหกถ้มได้เพียง 15 % เท่านั้น จึงได้เปลี่ยนมาตรวจสอบด้วยการใช้ค่าเฉลี่ยของความแปรปรวนสูงสุดของก่อนลืมและขณะลืม มีความแม่นยำในการตรวจจับการหกถ้ม 70% ซึ่งถือว่าดีกว่าวิธีแรก

ค่อนข้างมาก โครงการนี้จึงได้นำวิธีประมวลผลสัญญาณด้วย DWT มาใช้เพื่อเพิ่มความแม่นยำในการตรวจจับการหลักล้มจากคุณสมบัติ Multi-Resolution ของ Wavelet โดยโครงการนี้ ได้ทำการทดสอบจาก Wavelet 5 ชนิด ได้แก่ Daubechies, Haar, Symlet, Coiflet และ Biorthogonal พบว่า Daubechies โดยให้ความแม่นยำในการตรวจจับการหลักล้มได้ดีที่สุด มีความแม่นยำถึง 85%

