



รายงานการวิจัย

ความคงทนในสมรรถนะระบบกำจัด รีโซแนนซ์การบิดเมื่อปราศจากถูกต้องแม่นยำที่เป็นเชิงเส้น (Performance Robustness of Torsional Resonance System with Nonlinearity Presence)

คณบดีผู้วิจัย

หัวหน้าโครงการ
รองศาสตราจารย์ ดร.สราญชิล สุจิตรา¹
สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้า
สำนักวิชาวิศวกรรมศาสตร์
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีสุรนารี

ผู้ร่วมวิจัย
นายกองพัน อารีรักษ์

ได้รับทุนอุดหนุนการวิจัยจากมหาวิทยาลัยเทคโนโลยีสุรนารี ปีงบประมาณ พ.ศ.2544
ผลงานวิจัยเป็นความรับผิดชอบของหัวหน้าโครงการวิจัยแต่เพียงผู้เดียว

บทคัดย่อ

ระบบสองมาตรฐานเลือยที่ปราฏฎีใช้แนนซ์การบิดได้รับการทดสอบทางพลวัตไว้ก่อนแล้วสำหรับจุดปฏิบัติงานที่อัตราเร็ว 143 รอบต่อนาที ด้วยการใช้ตัวชุดเบยเซิงเส้นสำหรับอินพุตและสำหรับวิดีโอ่อนกลับ เมื่อระบบดังกล่าวถูกบังคับขยายย่างการปฏิบัติงาน โดยไม่เปลี่ยนแปลงตัวชุดเบยเซิงแสดงลักษณะไม่เป็นเชิงเส้นปราฏฎใน การตอบสนอง งานวิจัยนี้ได้ใช้วิธีค้นหาแบบตามระบุเอกสารลักษณะเฉพาะไม่เป็นเชิงเส้น พนว่าปราฏฎลักษณะเฉพาะไม่เป็นเชิงเส้นแบบอินตัวเป็นตรรกุล โดยใช้การจำลองโครงสร้างของระบบให้มีลักษณะเฉพาะดังกล่าว อยู่ในวิดีโอ่อนกลับ เช่นเดียวกับปัจจุหา Lure งานวิจัยยังได้ดำเนินการวิเคราะห์ความคงทนทางสมรรถนะและทางเสถียรภาพ ทั้งด้วยวิธีคีเทอร์มินิสติกและวิธีเพื่อสุ่ม ผลการวิเคราะห์ได้ข้อสรุปว่า ระบบไม่เป็นเชิงเส้นดังกล่าวข้างต้นมีความคงทนสูงต่อความไม่แน่นอนที่ปราฏฎกันแบบจำลองของพลาณต์

Abstract

A two-inertia system exhibiting torsional resonant phenomenon is of the interest. The system has been compensated dynamically around the 143 rpm operating point by an input- and a feedback- compensators. To better utilize the compensated system, its operating range has been extended without any redesign. The extended system exhibits nonlinear characteristics. Tabu search has been applied to identify the nonlinearity. Appearing in the feedback path as the Lure's problem, a family of saturation characteristics is found. The analyses of performance and stability robustness are also conducted via deterministic and stochastic approaches. The results confirm that the extended system is highly robust to the plant model uncertainty.