

รัตติกานต์ แซ่ลิม: เสถียรภาพชี้กำลังและการทำให้เสถียรของระบบพลศาสตร์ไม่เชิงเส้น
(EXPONENTIAL STABILITY AND STABILIZATION OF NONLINEAR DYNAMICAL SYSTEMS) อ. ที่ปรึกษา: รศ. ดร. ไฟโรมน์ สัตยธรรม, 54 หน้า.
ISBN 974-7359-87-1

ศึกษาเสถียรภาพชี้กำลังสำหรับชั้นของระบบพลศาสตร์ไม่เชิงเส้นที่มีความไม่แน่นอน โดยเริ่มจากการระบุความน่าจะเป็นของระบบปกติ (nominal) ที่เสถียรอยู่ก่อน ให้สูญเสียเสถียรภาพ แล้วจึงสร้างเสถียรภาพใหม่แก่ระบบที่ถูก擾乱 จากความน่าเสถียรภาพของระบบปกติ ได้สร้างชั้นของตัวควบคุมขึ้น ที่อ่อนโยน แต่ให้ความน่าเสถียรของระบบเพิ่มขึ้น ตัวควบคุมนี้เราสามารถประยุกต์ใช้ในระบบที่มีความไม่แน่นอนได้ ทั้งนี้ได้ให้ตัวอย่างที่แสดงการใช้ประโยชน์ของผลที่ได้จากการวิจัย

สาขาวิชาคณิตศาสตร์

วิภาวดีรังสิต

นักศึกษา

ปีการศึกษา 2000

อาจารย์ที่ปรึกษา

RATTIKAN SAELIM : EXPONENTIAL STABILITY AND
STABILIZATION OF NONLINEAR DYNAMICAL SYSTEMS, THESIS
ADVISOR : ASSOC. PROF. PAIROTE SATTAYATHAM, Ph.D. 54 PP.
ISBN 974-7359-87-1

STABILITY / STABILIZATION / NONLINEAR DYNAMICAL SYSTEMS /
EXPONENTIAL STABILITY / UNCERTAINTIES / UNCERTAIN SYSTEMS

Exponential stability for a class of nonlinear dynamical systems with uncertainties is investigated through destabilization of such system. Based on the stability of the nominal system, a class of bounded continuous feedback controllers is constructed. Those controllers can guarantee exponential stability of uncertain nonlinear dynamical systems. A numerical example is given to demonstrate the use of the main results.

School of Mathematics

ສາລີມ

Student

Academic Year 2000

ໄພຣະ ສາຕຍາທຳ

Advisor