

รัตนเดช จันทร์มีส : การกำจัดรีโซแนนซ์การบิดในระบบคู่ความเชิงกล (TORSIONAL RESONANCE SUPPRESSION IN A MECHANICAL COUPLED SYSTEM)
อาจารย์ที่ปรึกษา : รศ. น.ท. ดร. สราวุฒิ สุจิตjar, 152 หน้า. ISBN 974-533-413-8

งานวิจัยนี้นำเสนอแนวทางการแก้ปัญหารีโซแนนซ์การบิดให้กับระบบคู่ความเชิงกล โดยพิจารณาระบบเป็นเชิงเส้นแบบอินพุตเดียวอาที่พุตเดียว เพื่อให้ระบบสามารถใช้งานได้ดีตลอดย่าง การทำงานอินพุตกว้าง การคำนึงงานดังกล่าวจะหาแบบจำลองทางคณิตศาสตร์ของระบบโดยวิธีการระบุเอกสารณ์ด้วยแบบจำลอง ARMAX การออกแบบตัวชุดเชยจะพิจารณาวิธีการต่างๆ ได้แก่ ตัวชุดเชย PI PID และ PIDA วิธีขั้นตอนดำเนินการที่มีโครงสร้างแบบสองพารามิเตอร์ วิธีแพนผังค่าสัมประสิทธิ์ (CDM) และตัวชุดเชยชนิดวงจรกรองแบบช่องบาก (notch filter) ซึ่งจาก การจำลองสถานการณ์ พบว่า วงจรกรองแบบช่องบากให้ผลลัพธ์กว่าวิธีการอื่นๆ จึงอนุวัตตัวชุดเชย ด้วยเทคโนโลยีและลอกตามรูปแบบใบควบ จากการทดสอบระบบคู่ความเชิงกลที่ได้รับการ ชุดเชยค่าวิวงจรกรองแบบช่องบาก พบว่า ตัวชุดเชยดังกล่าวสามารถกำจัดรีโซแนนซ์การบิดให้กับ ระบบได้ดีตลอดย่างการทำงานตามความคาดหวัง จากผลการจำลองสถานการณ์เพื่อศึกษาผลกระทบ ของสัญญาณรบกวนภายนอกที่กระทำต่อระบบ รวมทั้งการเปลี่ยนแปลงของค่าพารามิเตอร์ของ แบบจำลองของระบบ แสดงให้เห็นว่าตัวชุดเชยนี้ยังคงให้ผลตอบสนองเป็นที่น่าพอใจ นอกจากนี้ เมื่อตรวจสอบเสถียรภาพของระบบโดยอาศัยวิธีฟังก์ชันพร้อมนา พบว่า ระบบที่มีวงจรกรองแบบ ช่องบากยังคงมีเสถียรภาพตลอดย่างการทำงานอินพุต

RONNADATE CHANTARAMAS : TORSIONAL RESONANCE

SUPPRESSION IN A MECHANICAL COUPLED SYSTEM

THESIS ADVISOR : ASSOC. PROF. SARAWUT SUJITJORN, Ph.D. 152 PP.

ISBN 974-533-413-8

TORSIONAL RESONANCE/ARMAX/PIDA/CDM/NOTCH FILTER/BIQUAD

This thesis presents an approach to suppress the torsional resonance of a mechanical coupled system as a linear single-input-single-output (SISO) system to achieve satisfactory results through a wide range of inputs. By this approach, the mathematical model in ARMAX form is developed. The PI PID and PIDA compensators, the pole placement method with two parameter configuration, the Coefficient Diagram Method (CDM), and the notch filter are considered. From the simulation results, among them, the notch filter yields the most preferable performance. The notch-filter compensator is implemented by using analog devices in the biquad form. As results, the compensated system gives satisfactory responses without torsional resonance throughout the expected working region. From the simulation results, the compensated system can regulate the response when disturbance occurs, and provide satisfactory responses when the plant model is subjected to parameter variation. The stability of this system with notch filter is tested by the describing function method. It is found that the compensated system by the proposed method is stable throughout the expected working region.

School of Electrical Engineering

Academic Year 2004

Student's Signature Ronnadate Chantaramas

Advisor's Signature S. Sujitjorn