

การวิเคราะห์เสียงดนตรีไทย



สร้างสรรค์ สุจิต哈尔

การวิเคราะห์เสียงดนตรีไทย

สร้างสรรค์ สุจิตJar

ISBN 974-533-176-7

การวิเคราะห์เสียงดนตรีไทย

โดย สราชฎร์ สุจิตร

พิมพ์ครั้งที่หนึ่ง 2,000 เล่ม : กันยายน 2545

รูปเล่ม : สราชฎร์ สุจิตร

ออกแบบปก : สราชฎร์ สุจิตร

กราฟฟิก : ชุมพู ทรัพย์ปทุมสิน

จัดพิมพ์โดย มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีสุรนารี

111 ถนนมหาวิทยาลัย ต.สุรนารี อ.เมือง

จ.นครราชสีมา 30000

โทรศัพท์ (044) 224-400 โทรสาร (044) 224-220

<http://www.sut.ac.th>

พิมพ์ที่ โรงพิมพ์เลิศศิลป์ (1994)

255/4 ถ.ยมราช อ.เมือง จ.นครราชสีมา

คำนำ



จากการที่ผมมีความรักในดนตรีไทย ที่เป็นมรดกทางวัฒนธรรมที่สำคัญยิ่งสิ่งหนึ่งของชาติ ตลอดจนได้มีโอกาสฝึกฝนการบรรเลงดนตรีไทยอยู่บ้าง จึงทำให้มีความคิดว่าจะสามารถผสมผสานความรู้ในด้านวิทยาศาสตร์และวิศวกรรมศาสตร์ที่ผมมีอยู่ เช้ากับดนตรีไทยในแนวทางที่จะเป็นประโยชน์ต่อสังคมได้อย่างไร ประการหนึ่งที่ผมคิดทำ เมื่อได้พูดคุยกับพี่ชายนของผมและได้อุดมือทำในหนังสือ Physics of Music ก็คืองานนี้ที่นำเสนอในหนังสือเล่มนี้ ชาวตะวันตกได้ทำการวัดและทดสอบหาความถี่เสียงเครื่องดนตรีของเชากันมานาน ได้เช่นประโยชน์ผลลัพธ์ที่ได้ในการปรับเทียบเสียงเครื่องดนตรีในวง ตลอดจนทุกวันนี้มีผลพวงทั่วโลกมาเป็นเครื่องสังเคราะห์เสียง ดนตรี เมื่อมองมาทางด้านตรีไทยจะพบว่า คนไทยเรายังมีได้ดำเนินการวัดและตรวจสอบเสียงของเครื่องดนตรีไทยอย่างละเอียดถ้วนถี่ตามหลักวิชา มีท่านผู้รู้ได้กรุณานำเสนอผมให้สืบค้นหั้งในและต่างประเทศซึ่งผมก็ได้พยายามแล้ว ก็ยังมีได้พบหลักฐานทางวิชาการใดๆคงมีแต่คำเล่าลือถึงเรื่องราวในอดีตเท่านั้น

ผมคิดและดำเนินการเรื่องการตรวจวัด และวิเคราะห์เสียงดนตรีไทยด้วยหลักการ วิธีการ ทางวิทยาศาสตร์อย่างถูกต้องและละเอียดถ้วนถี่ ด้วยหวังว่ากระบวนการในการดำเนินงาน วิธีวิเคราะห์สัญญาณที่ใช้ จะเป็นประโยชน์อย่างยิ่งต่อวงการดนตรีไทย ผลลัพธ์ที่เป็นความถี่เสียงของกลุ่มเพียงกลุ่มเดียว (หมายเหตุ: กลุ่มเพียงกลุ่มเดียว คือกลุ่มระดับเสียงปานกลาง ใช้บรรเลง

ในวงเครื่องสายและวงໂທຣີ ເປັນເພີ່ມຕົວຢ່າງທີ່ທີ່รายงานຜລໃຫ້ປະຊາດມໄດ້ທ່ານ ຂລຸຍ່າທີ່ເຈົ້າທດສອບນັ້ນເປົ້າເລຸຍ່າມື້ມະວິດຄຸນກາພົດ ເລີ່ມຂອງຂລຸຍ່າຈຶ່ງຍອມຮັບໄດ້ວ່າຖຸກຕ້ອງຕາມມາຕຽບຮູ່ານຂອງກາຮັດລິຕິເຄື່ອງດນຕຣີໄທ ສິ່ງທີ່ພມປະຮານຈະໃຫ້ເກີດຂຶ້ນ ຕ່ວໄປຄືອກາຮັບຂ້ອມຸລເລີ່ມເຄື່ອງດນຕຣີໄທຈາກວົງດນຕຣີທີ່ເປັນຫລັກງານຕ່າງໆອອງชาຕີ ຜົ່ງຂອງອຸນຸມາຕໄໝເອ່ຍນາມສາບັນ ພຣີວຸດຄລູ່ເປັນເຈົ້າຂອງໂຮງອຸດູແລວ່າເລຳນັ້ນ ຂ້ອມຸລເທົ່ານັ້ນຈະໄດ້ນຳມາວິເຄາະທີ່ເພື່ອເປີ່ມຍົບພລັບພົດເປັນຄວາມຄື່ສື່ເສີ່ງ ແລ້ວວັນທີ່ນົງກາຮັດດນຕຣີໄທຈາຕາລັງກັນໄດ້ວ່າ ເສີ່ງກາລາງ ອັນເປັນມາຕຽບຮູ່ານອອງชาຕີກວາຈະເປັນເຊົ່າໄຣ ພຣີມີຄວາມຄື່ທີ່ເທົ່າໄດ້ທີ່ແນ່ນອນ

ໃນໂຄກສັ່ນ ພມຂອແສດງຄວາມຂອບຄຸນ ຕ່ວຜູ້ມີພະຄຸນທັງຫລາຍນັບແຕ່ຄຸນພ່ອຄຸນແມ່ ທີ່ໃຫ້ໂຄກສາທາກກາຮັດຕີກິ່າຂາເກີ່ມເປັນອຸ່ນຍ່າງດີຍິ່ງ ສັນບໍລິນຸ້ນໃຫ້ພມໄດ້ເຮື່ອຍດນຕຣີໄທ

ຂອບພະຄຸນ ຄຸນຄຽງເຕືອນ ພາຫຍກຸລ ດີລປິນແທ່ງชาຕີ ຄຸນຄຽງປະພາສ ສວ່າງວັນ ທີ່ທ່ານທັງສອງໄດ້ວ່າງຮາກສູ່ານທາກກາຮັດດນຕຣີໃຫ້ແກ່ພມຍ່າງນັ້ນຄົງ ຂອຂອບພະຄຸນ ຄຸນຄຽງລວຍ ຈີຍະຈັນທີ່ໃນຄວາມກຽດນາຂອງທ່ານທີ່ຄ່າຍທອດຄວາມຮູ້ດ້ວຍວິທີກາຮັດແນບຍົດ ແຕ່ດ້ວຍຄວາມເຂົາຂອງພມຈຶ່ງທຳໄຫ້ມີອາຈັນກາຮັດຄ່າຍທອດມາໄດ້ມາກາຕາມທີ່ຄຸນຄຽງຕັ້ງໃຈ ຂອຂອບພະຄຸນ ຄຸນຄຽງນິພັນທີ່ ຜັນຮັກຍົດ ແລະທ່ານອື່ນາເທິ່ງການປະກັບປັນພັນທີ່ ທີ່ໃຫ້ຄວາມເມຕຕາກຽດນາຕ່ອພມຍ່າງລັ້ນແລ້ວ

ຂອບພະຄຸນພື້ອົດ(ພຣີວັດນ ສຸຈິຕຈົຈ) ໃນກາຮັດສະຫຼຸບປະເທົ່າງ
ປັ້ງປຸງ ແລະທ່ານສື່ວັນທອງຄຸນຄົດທີ່ໃຫ້ຢືນ

ขอบพระคุณ นavaoakaotek ดร.เพียร โตท่าโรง และผู้ช่วย
ศาสตราจารย์ ดร.กิตติ อัตถกิจมงคล ที่ได้ให้คำแนะนำต่างๆ อันมีประโยชน์
อย่างยิ่ง

ขอบคุณ คุณสุกัญญา สุจิตjar(ทองสาย) ที่ดูแลเชิงวิพากษ์อย่างดีที่สุด
สุดท้ายนี้ ขอขอบคุณมหาวิทยาลัยเทคโนโลยีสุรนารี ที่สนับสนุน
การจัดพิมพ์หนังสือเล่มนี้ขึ้นเป็นวิทยานิพนธ์
เพื่อเผยแพร่ความรู้ อันเกิดจาก
การศึกษาวิจัยในภารกิจทำนุบำรุงศิลปวัฒนธรรมของชาติ และต้องขอบคุณ
คุณณัตรรัตน์ ชินวงศ์กิจวนิชย์ เป็นอย่างยิ่งในความช่วยเหลืออย่าง
ขยายข้ามแขวง

น.ท.สราวยุฑิ สุจิตjar*

9 สิงหาคม 2545

* นavaoakaotek สราวยุฑิ สุจิตjar ปัจจุบันดำรงตำแหน่ง รองศาสตราจารย์ และเป็นหัวหน้า
สาขาวิชาคivism ไฟฟ้า สำนักวิชาคivism คามสตรี มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีสุรนารี
อาจติดต่อทาง E-mail ได้ที่ sarawut@ccs.sut.ac.th

สารบัญ

คำนำ	ก
1. บทนำ	1
2. เสียง การได้ยิน และไมโครโฟน	5
2.1 กล่าวนำ	5
2.2 การเกิดเสียง	5
2.3 แหล่งกำเนิดเสียง	8
2.4 หูและการได้ยิน	10
2.5 ไมโครโฟน	12
3. ระบบเสียงดนตรีไทย	19
3.1 กล่าวนำ	19
3.2 เสียงดนตรีไทยเทียบกับเสียงลากล	19
3.3 ระดับเสียงของดนตรีไทย	27
4. การจัดเครื่องมือและเทคนิคการวิเคราะห์	31
4.1 กล่าวนำ	31
4.2 การจัดเครื่องมือ	31
4.3 เทคนิคการวิเคราะห์	36
5. ผลและอภิปราย	56
6. สรุปและสังท้าย	67
เอกสารอ้างอิง	71

1

บทนำ



ดนตรีไทยถือเป็นศิลปะอันละเอียดอ่อน ที่เจริญถึงขั้นที่เรียกว่าเป็นคลาสสิก(classic) แสดงถึงวัฒนธรรมและอารยธรรมอันสูงส่งของชนชาติไทย ดนตรีไทยมีการบรรเลงด้วยมาตราเลี่ยงแบบไทย และมีอิสรภาพในการบรรเลง มาตราเลี่ยงแบบไทยนั้น หนึ่งบันไดเลี่ยงมีเจ็ดเลี่ยงเต็ม ไม่มีครึ่งเลี่ยง ทำให้การบรรเลงเพลงไทยสามารถเขียนที่เสียงไหนกได้ทั้งสิ้น(ปัญญา รุ่งเรือง, 2517) เป็นการบรรเลงด้วยระดับเลี่ยงต่างๆที่เรียกว่า “ทาง” เช่น ทางนอก ทางใน ทางเพียงอยู่ เป็นต้น

มาตราเลี่ยงแบบไทยแม้จะเป็นเที่รู้จักกันอย่างดีในหมู่นักดนตรี แต่ก็ยังไม่มีการประกาศความถี่เลี่ยงของบันไดเลี่ยงไทยให้ใช้เป็นที่อ้างอิงได้ การเทียบเลี่ยงของเครื่องดนตรีในวง อาศัยความชำนาญของครุหรือนักดนตรี อาชูโสผู้ควบคุมดูแลวง โดยอาศัยเลี่ยงจากเครื่องดนตรีที่ปั้วแต่งเลี่ยงไม่ได้ หรือทำได้ยาก เช่น ปี ชลุย ระนาดเหล็ก เป็นตัวนำในการเทียบเลี่ยง จึงมักพบว่า เครื่องดนตรีของวงต่างๆมีมาจากการต่างถิ่น มีเสียงเพียงไปจากกันบ้าง เมื่อมีการรวมวงและนักดนตรีต่างนำเครื่องมือของตนมาเอง ก็จะประสบปัญหาว่าต้องตั้งเสียงใหม่ เครื่องสายคงตั้งเสียงได้ไม่ยาก แต่ปีพาทย์คงใช้เวลานานพอสมควรกว่าจะตั้งเสียงเสร็จ ที่สำคัญ นักดนตรีจะไม่คุ้นเลี่ยงที่ตั้งใหม่ บรรเลงไปก็จะรู้สึกเพียงตลอดเวลา บรรเลงไม่มีความสุขและอาจบรรเลงผิดเอาได้ง่ายๆ หากมีการประกาศความถี่เลี่ยงอันเป็นมาตรฐานของ

มาตราเลี่ยงแบบไทย ผลที่จะตามมาประการหนึ่งก็คือ การมีเครื่องเทียบเสียง เหมือนอย่างเช่นของฝรั่ง วงศ์ตระกูลทาง โดยเฉพาะอย่างยิ่งตามสถานศึกษา ต่างๆสามารถเทียบเสียงตามมาตรฐานกลางได้อย่างไม่ผิดเพี้ยน การบรรเลง รวมวงก็จะมีแต่ความลงรอยกัน ผลดีประการอื่นๆก็ยังมีตามมาอีก เช่น ในการสร้างเครื่องลังเคราะห์เสียงดนตรี(music synthesizer) ที่ผลิตเสียง เครื่องดนตรีไทยต่างๆได้ไม่ผิดเพี้ยน การสร้างเครื่องดนตรีขึ้นจากวัสดุ ทดแทนต่างๆ เหล่านี้ ต้องการการตรวจคุณภาพเสียงตามหลักการทำงาน วิทยาศาสตร์ทั้งสิ้น ถ้าเราต้องการให้เครื่องมือที่ประดิษฐ์ขึ้นนั้นมีคุณภาพ ความถี่ของเสียงอันเป็นมาตรฐานจะเป็นสิ่งอ้างอิงที่มีประโยชน์อย่างยิ่งสำหรับ การวัดและทดสอบที่กล่าวถึง

ดังนั้น การศึกษาวิจัยให้เกิดองค์ความรู้ ทางความถี่เสียงของเครื่อง ดนตรีไทย จึงเป็นสิ่งจำเป็นและให้ประโยชน์ เครื่องมือต่างๆที่พัฒนาขึ้นเพื่อ การวิเคราะห์เสียงดนตรีไทย ก็จะเป็นประโยชน์ต่อไปในอนาคต เพื่อขยาย ขอบเขตการศึกษาวิจัยให้กว้างขวางออกไป เพื่อให้ผลการศึกษาวิจัยนี้สามารถ ใช้เป็นแหล่งอ้างอิงได้ จะเกิดประโยชน์ต่ออนุชรุ่นหลัง มหาวิทยาลัย เทคโนโลยีสุรนารี จึงได้ทำการสนับสนุน จัดพิมพ์หนังสือเล่มนี้ขึ้นมาเพื่อการ เผยแพร่ความรู้เป็นวิทยาทาน

ในการบันทึกเสียง ได้เลือกชุดเพียงสองอุปกรณ์ไม้มะริด เป็นเครื่อง ดนตรีต้นแบบ เพราะชุดนี้เป็นหลักในการเทียบเสียงวงໂหรีและเครื่องสาย อีกทั้งยังเป็นเครื่องดนตรีที่คนไทยทั่วไปนิยมบรรเลงเล่นเพื่อการผ่อนคลาย อารมณ์และเพื่อความสุนทรีย์ ผลการศึกษาวิจัยที่นำเสนอในนี้มีใช้สูดสั่นสุด หากแต่เป็นจุดเริ่มต้นของการวิเคราะห์เสียงเครื่องดนตรีทุกชนิดอย่างละเอียด

ถ้าันเลี่ต่อไป ด้วยกระบวนการและวิธีการที่นำเสนอด้วยการคีกษาวิจัยนี้ ดำเนินการเกี่ยวกับกลับเสียง บทที่ 2 ของหนังสือนี้จึงบรรยายบททวนในเรื่องของเลียงกับการได้ยิน และในการบันทึกเสียงต้องใช้มือถือฟอน จึงมีเนื้อหาเกี่ยวกับชนิดและไมโครโฟนที่เลือกใช้ บรรยายไว้ในบทที่ 2 นี้อีกด้วย

ระบบเสียงดนตรีไทยที่อธิบายแบบไทย ได้รับการบททวนพอลังเขปไว้ในบทที่ 3 ในอดีตได้เคยมีผู้นำเสนอบนผลคำนวณเชิงทฤษฎี ถึงความถี่ของเสียงดนตรีไทย ที่คำนวนโดยอิงความถี่เสียงของเปียโน ข้อมูลดังกล่าวก็ได้รับการนำเสนอไว้ในบทนี้พร้อมคำอภิปราย

การจัดเครื่องมือในการตัดบันทึกเสียง กระบวนการดำเนินงานได้รับการบรรยายไว้ในบทที่ 4 นอกจากนั้นบทที่ 4 ยังอธิบายถึงวิธีการต่างๆที่ใช้เพื่อวิเคราะห์สัญญาณที่บันทึกได้ เนื่องจากการวิเคราะห์หาความถี่เสียงดนตรีไทยยังไม่ปรากฏแหล่งข้อมูลอ้างอิงได้ เพื่อให้เกิดความรอบคอบและมั่นใจในผลการคีกษาวิจัย จึงได้ใช้เทคโนโลยีที่แตกต่างกัน 3 วิธีการ เข้าดำเนินกระบวนการทางสัญญาณกับเสียงที่บันทึกได้ วิธีการทั้งสามได้รับการอธิบายไว้ในบทนี้พอลังเขป

ผลที่ได้จากการวิเคราะห์สัญญาณประกอบการอภิปรายต่างๆได้รับการนำเสนอไว้ในบทที่ 5 ส่วนบทที่ 6 นั้นเป็นการสรุปผลจากการคีกษาวิจัยในครั้งนี้



2

เสียง การได้ยิน และไมโครโฟน



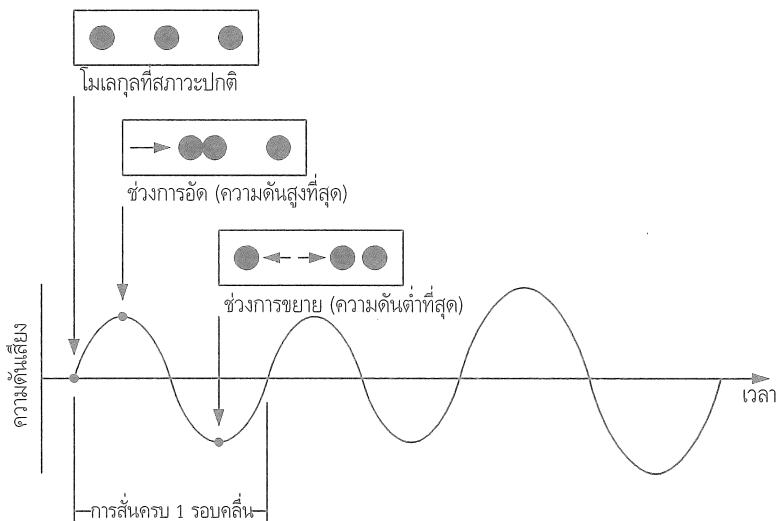
2.1 กล่าวนำ

มนุษย์สามารถได้ยินเสียงต่างๆที่อยู่รอบตัว โดยอาศัยหูเป็นอวัยวะในการรับฟังเสียงซึ่งเกิดจากการสั่นของแหล่งกำเนิดเสียง และพลังงานจากการสั่นนั้นเคลื่อนที่ผ่านอากาศมาถึงหู หูจะทำหน้าที่เบริญบเลมีอนตัวเก็บรวบรวมข้อมูลของเสียงที่เข้ามา แล้วส่งต่อไปยังสมอง เพื่อพิจารณาเสียงที่ได้ยินว่า เป็นเสียงอะไร มีความดังมากหรือน้อยอย่างไร ในบทที่ 2 นี้จะกล่าวถึงการเกิดของเสียง แหล่งกำเนิดเสียงที่มนุษย์สามารถได้ยิน ซึ่งจะกล่าวถึงแต่เพียงเสียงพูดของมนุษย์(voice) และเสียงจากเครื่องดนตรีประเภทเครื่องเป่า อธิบายส่วนประกอบของหูและการได้ยินเสียง ทำให้เห็นถึงความล้มเหลวของเสียงที่เกิดขึ้นจริงกับความรู้สึกของการได้ยิน นอกจากนั้น เรายังได้ใช้ไมโครโฟนเป็นอุปกรณ์ตรวจจับสัญญาณเสียง ไมโครโฟนให้การแปลงเสียงเป็นสัญญาณทางไฟฟ้า ในบทนี้จึงกล่าวถึงไมโครโฟนชนิดต่างๆรวมทั้งลักษณะสมบัติที่สำคัญของไมโครโฟนอีกด้วย

2.2 การเกิดเสียง

เสียง เริ่มเกิดขึ้นเมื่อวัตถุหรือแหล่งกำเนิดเสียงมีการสั่นสะเทือน ส่งผลต่อการเคลื่อนที่ของโมเลกุลของอากาศที่อยู่โดยรอบ กล่าวคือโมเลกุลของอากาศเหล่านี้จะเคลื่อนที่จากตำแหน่งเดิม ไปชนกับโมเลกุลที่อยู่ดัดไป ก่อให้

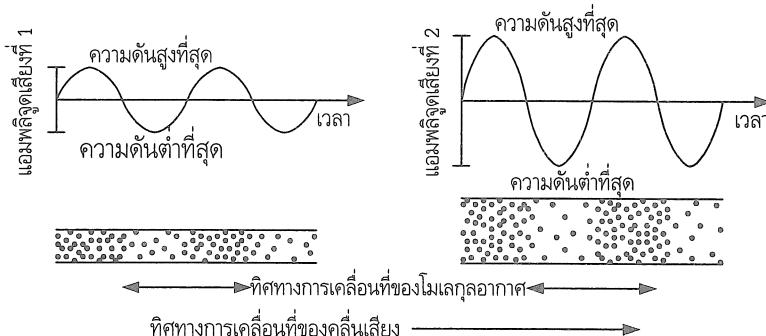
เกิดการถ่ายโอนโน้มเนมตั้ม จากโมเลกุลที่มีการเคลื่อนที่ให้กับโมเลกุลที่อยู่ในสภาวะปกติ จากนั้นโมเลกุลที่ชนกันนี้จะแยกออกจากกัน โดยโมเลกุลที่เคลื่อนที่มาจะถูกดึงกลับไปยังตำแหน่งเดิมด้วยแรงปฏิกิริยา และโมเลกุลที่ได้รับการถ่ายโอนพลังงานจะเคลื่อนที่ไปชนกับโมเลกุลที่อยู่ถัดไป ปรากฏการณ์นี้จะเกิดขึ้นสลับกันไปมาได้เมื่อสื่อกลาง(ในที่นี่คืออากาศ) มีคุณสมบัติของความยืดหยุ่น(Alten, 1999) การเคลื่อนที่ของโมเลกุลอากาศนี้จึงเกิดเป็นคลื่นเสียง รูปที่ 2.1 แสดงการเคลื่อนที่ของโมเลกุลอากาศ เทียบกับลักษณะของคลื่น เมื่อแหล่งกำเนิดเสียงมีการสั่นสะเทือน อาจสังเกตได้จากภาพว่าขณะที่แหล่งกำเนิดเสียงไม่มีการสั่นสะเทือน หรือโมเลกุลของอากาศอยู่ในสภาวะปกติ ความดันเสียง(sound pressure) ในขณะนี้จะคงที่ที่ค่าหนึ่ง เมื่อโมเลกุลของอากาศมีการชนกัน ความดันอากาศจะมีค่าเพิ่มมากขึ้นจากปกติ ส่งผลให้ความดันเสียง ณ ช่วงเวลาหนึ่งเพิ่มมากขึ้นด้วย เสมือนเป็นช่วงการอัด(compression) เกิดเป็นยอดคลื่นที่มีความดันเสียงสูงที่สุดในคลื่นเสียงและเมื่อโมเลกุลของอากาศแยกออกจากกัน ความดันอากาศจะมีค่าลดลงจากปกติ ส่งผลให้ความดันเสียง ณ ช่วงเวลาหนึ่งลดลงด้วย เสมือนเป็นช่วงการขยาย(rarefaction) เกิดเป็นจุดที่มีความดันเสียงต่ำที่สุดในคลื่นเสียง(Alten, 1999) ดังนั้นการสั่นสะเทือนของแหล่งกำเนิดเสียงจากช่วงการอัดถึงช่วงการขยาย จึงเปรียบได้กับการเคลื่อนที่รอบหนึ่งรอบ(cycle) ของคลื่น ซึ่งจำนวนรอบในเวลาหนึ่งวินาทีนี้ หมายถึงความถี่(frequency) ของคลื่นเสียง มีหน่วยเป็นไฮรัตซ์(Hz) หรือรอบต่อวินาที(cps.) และนอกจากนี้จำนวนโมเลกุลของอากาศที่เคลื่อนที่ทั้งในช่วงการอัดและช่วงการขยายของโมเลกุลของอากาศ ยังหมายถึงแอมพลิจูด(amplitude) ของคลื่นเสียงด้วย เช่นถ้าจำนวนโมเลกุลของคลื่นเสียงที่หนึ่ง น้อยกว่าของคลื่นเสียงที่สอง ยอดคลื่นของเสียงที่หนึ่ง



รูปที่ 2.1 การเคลื่อนที่ของไมเลกุลของอากาศเทียบกับลักษณะของคลื่น

ย่อมจะต่างกว่าอยอดคลื่นของเสียงที่สอง ซึ่งทำให้แอมพลิจูดของเสียงที่หนึ่งต่าง กว่าแอมพลิจูดของเสียงที่สอง เป็นต้น รูปที่ 2.2 แสดงจำนวนไมเลกุลของอากาศกับแอมพลิจูดของคลื่นเสียง เมื่อพิจารณาจากภาพตั้งกล่าว จะเห็นได้ว่าเสียงเป็นคลื่นตามยาว(longitudinal wave) เมื่อจากไมเลกุลของอากาศเคลื่อนที่ในทิศทางเดียวกันกับทิศทางการเคลื่อนที่ของคลื่นเสียง คลื่นเสียงจะเคลื่อนที่ออกห่างจากแหล่งกำเนิดเสียง มีลักษณะคล้ายกับคลื่นที่เกิดขึ้นเมื่อยื่นก้อนหินลงในน้ำ รูปคลื่นที่ใช้แทนคลื่นเสียงจากรูปที่ 2.1 และ 2.2 นั้น เป็นรูปคลื่นไซน์ ประกอบด้วยพลังงานที่มีเพียงความถี่เดียว จึงเรียกว่าเสียงบริสุทธิ์(pure tones) ซึ่งในความเป็นจริงแล้ว เสียงที่มนุษย์ได้ยินมีไว้ในรูปของเสียงบริสุทธิ์ แต่อยู่ในรูปของคลื่นความถี่ต่างๆ ผสมกัน เพราะเสียงที่

มนุษย์สามารถได้ยิน เกิดจากแหล่งกำเนิดเสียงที่มีการสั่นในหลายลักษณะ หรือมีหลายความถี่ร่วมกัน ทำให้รูปคลื่นที่เกิดขึ้นมีความซับซ้อนมากกว่าคลื่นรูปไซน์(Rumsey and McCormick, 1994)



รูปที่ 2.2 จำนวนโมเลกุลของอากาศกับแอมพลิจูดของคลื่นเสียง

2.3 แหล่งกำเนิดเสียง

เสียงที่มนุษย์ได้ยินนั้นมีอยู่มากมาย อาจเกิดจากมนุษย์เองหรือเกิดจากสิ่งแวดล้อม เสียงที่เกิดจากมนุษย์มีทั้งที่เป็นเสียงพูด ไม่เป็นเสียงพูด บังก์เป็นเสียงที่สื่อความหมาย บังก์ไม่ได้สื่อความหมายใดๆ เสียงพูดของมนุษย์เริ่มต้นจากการหดตัวของกล้ามเนื้อหน้าอก ซึ่งเป็นผลของอากาศจากปอดที่ดันขึ้นมา ผ่านไบยังคู่ส่ายเสียง(vocal cords) ที่อยู่ภายในกล่องเสียง(larynx) ทำให้มีการสั่นสะเทือนที่บริเวณดังกล่าว เกิดเป็นเสียงที่ออกมากจากลำคอ และใช้อวัยวะในช่องปากปรับให้กลายเป็นเสียงพูด ได้แก่ เสียงพูดทั้งพยัญชนะและวรรณทั้งเสียงร้องเพลง ส่วนเสียงที่ไม่ใช่เสียงพูดอาจยกตัวอย่างได้ เช่น เสียงถอนหายใจ เสียงผิวปาก เป็นต้น(Kinsler, Frey, Coppens, and Sanders, 1982) และถ้าพิจารณาถึงรูปคลื่นที่เกิดขึ้นเมื่อ

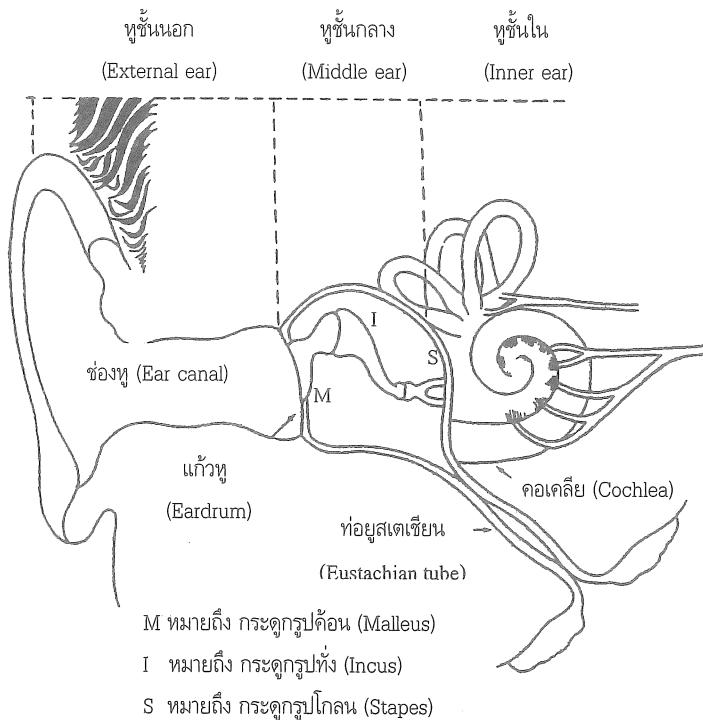
แหล่งกำเนิดเสียงมีการสั่นสะเทือน แหล่งกำเนิดเสียงที่ให้รูปคลื่นที่มีความซับซ้อนมากและมีลักษณะไม่เป็นระเบียบ(random) เสียงที่เกิดขึ้นนี้จะถูกเรียกว่าเสียงรบกวน(noise) (Rumsey and McCormick, 1994) ซึ่งให้ความรู้สึกไม่น่าฟังและไม่มีความหมาย เสียงดนตรีเป็นเสียงอีกชนิดหนึ่งที่มนุษย์ให้ความสนใจคือภาษารายละเอียด เสียงที่ถูกสร้างขึ้นโดยเครื่องดนตรีล้วนมากเกิดจากการสั่นเชิงกลของตัวสั่น(oscillator) ที่ได้รับการกระตุ้นในรูปแบบใดรูปแบบหนึ่ง เช่น ดีด สี ตี เปป่า เป็นต้น ส่งผลให้ล้วนต่างๆของเครื่องดนตรีสั่น เสียงดนตรีจึงเกิดขึ้นจากการสั่นของส่วนประกอบทั้งหมดที่รวมกันเป็นเครื่องดนตรี สำหรับเครื่องดนตรีประเภทเครื่องเปป่า เช่น ชลุยหั้งของฝรั่งและของไทย การสั่นของลำਆกាតในการเกิดเสียง เป็นการสั่นตามยาว กล่าวคือ เมื่อเปปามเข้าไปในช่องว่างที่อยู่ภายในระบบออก โนเลกุลของอากาศที่อยู่ภายในจะเคลื่อนที่กลับไปกลับมาตามความยาวของระบบออกเกิดเป็นเสียงขึ้นเสียงดังกล่าวหากเราดูดูรูปคลื่นได้ พบร่วมมีลักษณะของรูปคลื่นไกล์เดียงกับรูปคลื่นไซน์ และการเปลี่ยนระดับเสียงของเครื่องดนตรีชนิดนี้ยังสามารถทำได้โดย การเปลี่ยนแปลงความยาวของลำਆกាត(Cannon, 1967) ด้วยวิธีปิดเปิดน้ำมือของผู้เล่นเครื่องดนตรีนั้น

เนื่องจากเสียงที่มนุษย์ได้ยินมาจากการแหล่งกำเนิดเสียงที่มีหลายความถี่รวมกัน คุณภาพของเสียงจึงขึ้นอยู่กับความเข้มของความถี่เหล่านี้ ในทางพิลิกล คุณภาพของเสียงจะขึ้นอยู่กับสเปกตรัมที่เกิดขึ้น แต่สำหรับในทางดนตรีนั้น คุณภาพของเสียงจะเรียกว่าทิมเบรอ(timbre) (Zitzewitz, Neff, and Davids, 1995) หรือนำเสียง(tone color) ซึ่งหมายถึงคุณลักษณะเฉพาะของเสียง ตัวอย่างเช่น นำเครื่องดนตรีชนิดต่างๆมาเล่นโน้ตตัวเดียวกัน

ด้วยความดังเท่ากัน จะพบว่าเสียงที่ได้ยินจากเครื่องดนตรีแต่ละชนิดไม่เหมือนกันเป็นต้น (บริษัท ริดเดอร์ส ไดเจสท์ (ประเทศไทย) จำกัด, 2541)

2.4 หูและการได้ยิน

มนุษย์มีหูเป็นอวัยวะในการรับฟังเสียง เสียงที่มนุษย์สามารถได้ยินนั้น มีความถี่ในช่วงประมาณ 20 Hz ถึง 20,000 Hz หูประกอบด้วย 3 ล่วน คือ หูชั้นนอก(external ear) หูชั้นกลาง(middle ear) และ หูชั้นใน(inner ear) รูปที่ 2.3 แสดงล่วนประกอบของหู จะเห็นว่าหูชั้นนอกประกอบด้วย ใบหู และช่องหู(หรือรูหู) เมื่อเสียงเดินทางจากแหล่งกำเนิดมาถึงหู ใบหูจะทำหน้าที่เป็นเหมือนกรวยนำเสียงส่งเข้าไปยังช่องหู ซึ่งมีลักษณะลาดชี้ลงก้านอยู่ที่ส่วนปลายของช่องหูนี้ จะติดกับเยื่อแก้วหู(tympanic membrane) หรือ แก้วหู(eardrum) ที่กันแบ่งหูชั้นนอกและหูชั้นกลาง หูชั้นกลางมีลักษณะลางและมีขนาดเล็กมาก ภายในประกอบด้วยกระดูกสามชิ้นที่อยู่ติดกัน คือ กระดูกรูปด้อน(malleus หรือ hammer) กระดูกรูปหัวใจ(incus หรือ anvil) และกระดูกรูปโกลน(stapes หรือ stirrup) เมื่อคลื่นเสียงตกกระแทกแก้วหู จึงเกิดแรงตึงผ้าชี้น้ำให้แก้วหูลับสนธิ์กัน 送ผลให้กระดูกหัวใจสามชิ้นลับสนธิ์กันตามไปด้วย ซึ่งเป็นการส่งผ่านพลังงานต่อ กันไปยังหูชั้นใน และขณะที่เกิดการลับสนธิ์ของกระดูกหัวใจสามชิ้น ความดันอากาศภายในหูจะเพิ่มมากขึ้น จึงต้องอาศัยท่ออยู่สเตรเชียน(Eustachian tube) ปรับให้ความดันอากาศเท่ากับภายนอกหู ท่ออยู่สเตรเชียนนี้เชื่อมต่ออยู่ระหว่างหูกับคอส่วนบน ถัดจากหูชั้นกลางเข้าไปเป็นหูชั้นในซึ่งมีทั้งอวัยวะรับเสียงและอวัยวะที่เกี่ยวกับการทรงตัว คอเคลีย(cochlea) เป็นอวัยวะรับเสียงที่มีขนาดเล็กมาก มีรูปร่างเหมือนหอยโข่ง ประกอบด้วยเซลล์รับความรู้สึก(sensory cell) จำนวนมาก



รูปที่ 2.3 ส่วนประกอบของหู*

ทำหน้าที่เปลี่ยนคลื่นเสียงเป็นกระแสประสาท โดยคลื่นเสียงความถี่ต่ำจะกระตุ้นเซลล์ที่อยู่ด้านในสุดของหอดิสต์ และคลื่นเสียงความถี่สูงจะกระตุ้น

* ตำราโสต นาลิก ลาริงโธวิทยา (หน้า 2), โดย ชัย อัญสสวัสดิ์, 2540, กรุงเทพฯ: โยลิสติก พับลิชิชิ่ง.

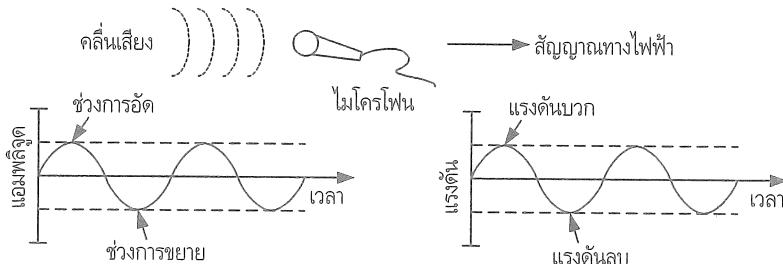
เซลล์ที่อยู่ทางด้านนอก เมื่อได้รับการกระตุ้น เซลล์รับความรู้สึกนี้จะเปลี่ยน พลังงานให้เป็นกระแสไฟฟ้า แล้วส่งผ่านไปสู่ประสาทไปยังสมอง สมองจะ ทำหน้าที่แปลความหมายของเสียงที่ได้ยินว่าเป็นเสียงอะไร (บริษัท ริดเดอร์ส ไดเจสท์ (ประเทศไทย) จำกัด, 2541)

เมื่อพิจารณาส่วนประกอบและหน้าที่ของทุก ตามที่ได้อธิบายไปแล้ว นั้น สามารถเปรียบเทียบได้ว่า หูชั้นนอกทำหน้าที่เมื่อนำอุปกรณ์รวม สัญญาณ ส่งต่อไปยังหูชั้นกลางซึ่งทำหน้าที่ขยายสัญญาณแล้วส่งต่อไปยัง หูชั้นใน ซึ่งทำหน้าที่เมื่อนำเป็นตัววิเคราะห์สเปกตรัม(spectrum analyzer) จากนั้นส่งข้อมูลไปยังสมองเพื่อประมวลผล ดังนั้นเม่นมุขย์จึงได้ยินและรับรู้ ลักษณะของเสียงด้วยความทุ้มแผลมของเสียงหรือพิทช์(pitch) และความดัง (loudness) แทนที่จะเป็นความถี่และแอมพลิจูดของคลื่นเสียง ซึ่งระดับเสียง ทุ่มต่ำหมายถึงคลื่นเสียงที่มีความถี่ต่ำ และระดับเสียงแผลมสูงหมายถึงคลื่นเสียงที่มีความถี่สูง ส่วนความดังนั้นจะขึ้นอยู่กับแอมพลิจูดของคลื่นเสียง

2.5 ไมโครโฟน

เมื่อต้องการนำเสียงที่ได้ยินมาทำการวิเคราะห์หรือขยายความดัง อุปกรณ์สำคัญซึ่งทำหน้าที่ในการรับพลังงานเสียง และแปลงเสียงให้เป็น สัญญาณทางไฟฟ้าคือไมโครโฟน แอมพลิจูดของสัญญาณทางไฟฟ้าที่ได้จาก ไมโครโฟนเป็นสัดส่วนกับแอมพลิจูดของคลื่นเสียงที่ผ่านเข้ามา และยังขึ้นอยู่ กับความสามารถของไมโครโฟนอีกด้วย ในกรณีที่ไมโครโฟนสามารถแปลง คลื่นเสียงให้เป็นสัญญาณทางไฟฟ้าได้ทั้งหมด แอมพลิจูดของสัญญาณทางไฟฟ้าจะมีความสูงเท่ากับแอมพลิจูดของคลื่นเสียง รูปที่ 2.4 แสดงตัวอย่าง

การแปลงลักษณะของไมโครโฟนในกรณีนี้ ซึ่งจะเห็นว่าเอมพลิจูดของคลื่นเสียงได้รับการแปลงไปเป็นลักษณะแรงดันไฟฟ้า กล่าวคือในช่วงการอัดของ



รูปที่ 2.4 การแปลงคลื่นเสียงให้เป็นลักษณะทางไฟฟ้าของไมโครโฟน

ไมเลกุลของอากาศ ซึ่งมีเอมพลิจูดสูงสุดนั้น จะเกิดแรงดันบวกของลักษณะทางไฟฟ้าขึ้น และในช่วงการขยายของไมเลกุลของอากาศ ซึ่งมีเอมพลิจูดต่ำสุด จะเกิดแรงดันลบของลักษณะทางไฟฟ้า(Rumsey and McCormick, 1994)

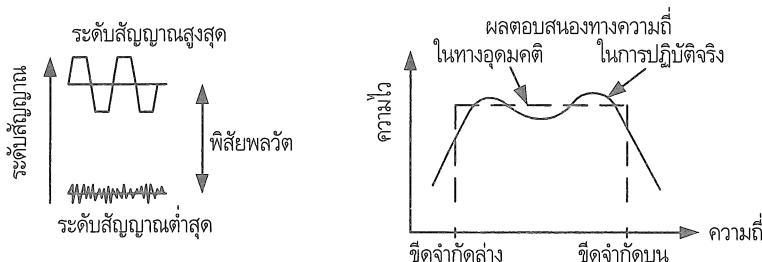
2.5.1 ความสามารถของไมโครโฟน

ความสามารถของไมโครโฟนอาจพิจารณาได้จากลักษณะสมบัติที่สำคัญดังต่อไปนี้

- ความไว(sensitivity) คือ ค่าอัตราส่วนของแรงดันเอกสารที่เกิดจากไมโครโฟน เทียบกับความดันเสียงที่เข้ามา มีหน่วยเป็นโวลต์ต่อปascอล(V/Pa) และอาจแสดงในหน่วยเดซิเบล(dB) ได้ ซึ่งไมโครโฟนที่ดีควรมีค่าความไวสูง
- พิสัยพลวัต(dynamic range) คือ พิสัยการวัดของไมโครโฟน

ชิ้นถูกจำกัดการวัดที่ระดับต่ำสุดด้วยลักษณะรบกวนทางอิเล็กทรอนิกส์(electronic noise) ของไมโครโฟน (ลักษณะรบกวนทางอิเล็กทรอนิกส์คือเอาต์พุตที่เกิดขึ้นแม้มีความดันเสียงเข้ามายังไมโครโฟนเลย) และถูกจำกัดการวัดที่ระดับสูงสุดด้วยความไม่เป็นเชิงเส้นของไมโครโฟนและการเพี้ยนของรูปคลื่น(Smith and Peters, 1996) พิสัยพลวัตอาจแสดงได้ดังรูปที่ 2.5

- ผลตอบสนองทางความถี่(frequency response) ของไมโครโฟน คือ ค่าความไวเทียบกับความถี่ ในทางอุดมคติ ไมโครโฟนควรจะมีค่าความไวเท่ากันตลอดทุกความถี่ หรือมีผลตอบสนองทางความถี่แบบราบ(flat) แต่ในทางปฏิบัติจริงนั้น ผลตอบสนองทางความถี่ จะเป็นแบบราบรื่นค่อนข้างราบ ในช่วงระหว่างชีดจำกัดความถี่เป็นและล่าง และผลตอบสนองจะลดลงอย่างรวดเร็วที่ชีดจำกัดความถี่เป็นและล่าง(Smith and Peters, 1996) ดังที่แสดงในรูปที่ 2.5



รูปที่ 2.5 พิสัยพลวัตและผลตอบสนองทางความถี่ของไมโครโฟน

2.5.2 ชนิดของไมโครโฟน

- ไมโครโฟนสามารถแบ่งได้ตามชนิดของวัสดุที่ใช้ ดังนี้
 - ไมโครโฟนที่ค่าความจุแปรผันได้(variable-capacitance microphone) ประกอบด้วยแผ่นโลหะขนาดเล็ก 2 แผ่น วาง ขานกัน แผ่นหนึ่งสามารถเคลื่อนที่ตามการเปลี่ยนแปลงของ ความตันแลี่ยงส่วนนือกแผ่นหนึ่งอยู่กับที่ การเปลี่ยนแปลงของ ค่าความจุที่เกิดจากความตันแลี่ยง จะถูกแปลงไปเป็นค่าแรงดัน ที่เปลี่ยนแปลงระหว่างแผ่นโลหะทั้งสอง(Smith and Peters, 1996) เรียกไมโครโฟนชนิดนี้ว่า คอนเดนเซอร์ไมโครโฟน (condenser microphone) หรือในบางครั้งอาจเรียกว่าอิเล็กโตรสเตติกไมโครโฟน(electrostatic microphone) (Noll, 1995) คอนเดนเซอร์ไมโครโฟนสามารถสร้างแรงดันไฟฟ้าตาม ลักษณะเลี้ยงที่ผ่านเข้ามาได้แม่นยำมาก แต่มีข้อเสียคือ ต้องการแหล่งจ่ายไฟแรงดันสูงจากภายนอกเพื่อรักษาให้ค่า ประจุไฟฟ้าระหว่างแผ่นโลหะทั้งสองคงที่(Noll, 1995) และไม่ สามารถทนต่อสภาพอากาศซึ่งได้ดีนัก(Smith and Peters, 1996)
 - อิเล็กทรอลิคไมโครโฟน(electret microphone) ได้รับการ พัฒนาขึ้นจากคอนเดนเซอร์ไมโครโฟน โดยใช้แผ่นพอลิเมอร์ บางๆเคลือบบนพื้นผิวด้านหนึ่งของแผ่นโลหะ พอลิเมอร์จะทำ ให้ประจุไฟฟ้ายังคงอยู่บนแผ่นโลหะทั้งสอง จึงไม่ต้องการแหล่ง จ่ายไฟแรงดันสูงเหมือนคอนเดนเซอร์ไมโครโฟน และยังทน ทานต่อสภาพอากาศซึ่งได้ดี จากคุณสมบัติดังกล่าวทำให้อิเล็ก-

เกรดไมโครโฟนเป็นที่นิยมใช้กันมากในการวัดและบันทึกเสียง
(Smith and Peters, 1996)

- พิโซอิเล็กทริกไมโครโฟน(piezoelectric microphone) ประกอบด้วยวัสดุพิโซอิเล็กทริก ได้แก่ ผลึก(crystal) และเซรามิก(ceramic) ต่ออยู่กับแผ่นโลหะบางๆ เมื่อความดันเลี้ยงกระแทกกับแผ่นโลหะ วัสดุพิโซอิเล็กทริกจะเกิดความเด่น(stress) ขึ้นเนื่องจากการเคลื่อนที่ของแผ่นโลหะ ซึ่งความเด่นนี้จะเปลี่ยนเป็นแรงดันไฟฟ้า เรียกว่าไมโครโฟนชนิดนี้ว่า คริสตอลไมโครโฟน(crystal microphone) หรือเซรามิกไมโครโฟน(ceramic microphone) ตามวัสดุที่ใช้(Noll, 1995) พิโซอิเล็กทริกไมโครโฟนมีราคาถูกกว่าห้องคอนโดเนชอร์ไมโครโฟนและอิเล็กทริดไมโครโฟน แต่มีข้อด้อยตรงที่วัสดุพิโซอิเล็กทริกจะเปลี่ยนไปตามอายุการใช้งาน และพิโซอิเล็กทริกไมโครโฟนยังมีผลตอบสนองทางความถี่ไม่ค่อยดีนัก(Smith and Peters, 1996)

จะนั่นการเลือกไมโครโฟนเพื่อนำไปใช้ให้เหมาะสมกับการวัดต่างๆ ควรพิจารณา ก่อนว่าสัญญาณที่จะทำการวัดมีความถี่อยู่ในช่วงใด จากนั้นจึงเลือกไมโครโฟนที่มีผลตอบสนองทางความถี่ใกล้เคียงกับช่วงดังกล่าว และหากสามารถทำได้ ควรทำการปรับเทียบไมโครโฟน ในงานวิจัยนี้ใช้ไมโครโฟนแบบอิเล็กทริด ซึ่งมีค่าความไว -52 dB และมีผลตอบสนองทางความถี่ในช่วง 50 Hz ถึง 18,000 Hz เพราะเนื่องจากสัญญาณเสียงดนตรีที่จะทำการวัด มีความถี่อยู่ในช่วงประมาณ 200 Hz ถึง 2,000 Hz และมีลักษณะสมบัติ

ใกล้เคียงกับไมโครโฟนที่ลึบคันได้ด้วย เหมาะสำหรับใช้วัดเสียงดนตรีประเภท เครื่องลมไม้(woodwind instrument) ซึ่งมี ค่าความไว -62 dB และมีผลตอบสนองทางความถี่ในช่วง 40 Hz ถึง 16,000 Hz (RS Components Ltd., www, 2001) แต่ที่ไม่สามารถใช้ไมโครโฟนชนิดนี้ได้ เนื่องจากมีราคาสูงมาก



3

ระบบเสียงดนตรีไทย



3.1 กล่าวนำ

ดนตรีไทยมีประวัติความเป็นมายาวนาน เป็นศิลปะแขนงประเพณี ที่มีเอกลักษณ์เฉพาะไม่เหมือนชาติด้วย ดนตรีไทยจึงมีความแตกต่างจากดนตรีสากลหลายประการ ไม่ว่าจะเป็นเรื่องเสียง รูปทรงเครื่องดนตรี เทคโนโลยีของการสร้างเครื่องดนตรี เทคนิคการประพันธ์เพลงและอื่นๆ บทนี้ บรรยายบททวนแต่เพียงเรื่องความถี่ของเสียงที่ต่างกัน พร้อมทั้งแสดงค่าความถี่ของเสียงเปย์โนที่ได้จากการวัด เพียงกับความถี่ของเสียงดนตรีไทยที่ได้จากการคำนวณ และอธิบายคำว่า “ทาง” ที่หมายถึงระดับเสียงของดนตรีไทย อย่างไรก็ตาม คงต้องย้ำอีกรั้งว่า ความถี่ของเสียงดนตรีไทยที่นำมาตีแผ่ในบทนี้ เป็นลิ่งที่บูรพาจารย์ทางดนตรีไทยได้เคยคำนวณไว้แต่อีต หรืออาจกล่าวได้ว่า ข้อมูลที่นำเสนอมาจากการคาดการณ์ในเชิงทฤษฎี

3.2 เสียงดนตรีไทยเทียบกับเสียงสากล

ดนตรีไทยและดนตรีสากลนั้น แต่ละเสียงมีความถี่ไม่เท่ากัน เนื่องจากดนตรีไทยแบ่ง 1 ทบเลียง(octave) ออกเป็น 7 เสียง ที่มีความถี่ห่างเท่าๆ กัน (ในความหมายว่า เสียงดนตรีไทยเป็นเสียงเต็ม(whole tone)) ส่วนดนตรีสากลแบ่ง 1 ทบเลียงออกเป็น 7 เสียงเหมือนกัน แต่มีความถี่ห่างไม่เท่ากัน ทั้งหมด กล่าวคือจะมีเสียงเต็มอยู่ 5 เสียง และมีครึ่งเสียง(semi tone) อยู่

2 เสียง ที่เป็นเช่นนี้ เพราะดนตรีสากลสามารถแบ่ง 1 ทบเสียงออกเป็น 6 เสียง เต็มๆ มีความถี่ทั้งเท่ากัน และยังแบ่งครึ่ง 1 เสียงเต็มออกเป็น 2 ครึ่งเสียง ดังนั้นใน 1 ทบเสียงจึงแบ่งได้อีกเป็น 12 ครึ่งเสียง รูปที่ 3.1 แสดงการแบ่งช่วงความถี่ใน 1 ทบเสียง(สังเหต ตั้งหนันท์, 2542) จากภาพจะเห็นได้ว่าใน 1 ทบเสียง ถ้าตั้งให้เสียงที่ 1 ของดนตรีไทย ตรงกับดนตรีสากลแล้ว เสียงที่ 2, 3, 4, 5, 6 และ 7 จะไม่ตรงกันเลย ยกเว้นเสียงที่ 8 ซึ่งชักกับเสียงที่ 1 และ ยังพบว่าเสียงที่ 2, 3, 5, 6 และ 7 ของสากล มีความถี่สูงกว่าของไทย แต่ เสียงที่ 4 ของสากล มีความถี่ต่ำกว่าเสียงที่ 4 ของไทยนอกจากนี้ มือพิจารณา ช่วงความถี่ของดนตรีสากล จะสังเกตได้ว่า มีครึ่งเสียงอยู่ระหว่างเสียงที่ 3 กับ เสียงที่ 4 และระหว่างเสียงที่ 7 กับเสียงที่ 8 (ในการกล่าวถึงเสียงที่ 1 ถึง 8 ต่อไปจากนี้ จะใช้เสียงเรียกเป็น โด, เร, มี, พا, ซอ, ลา, ที และ โถ แทน ตามลำดับ)

ช่วงความถี่ของดนตรีไทย 1 2 3 4 5 6 7 8

ช่วงความถี่ของดนตรีสากล 1 2 3 4 5 6 7 8

รูปที่ 3.1 การแบ่งช่วงความถี่ใน 1 ทบเสียงของดนตรีไทยเทียบกับ
ดนตรีสากล

ตารางที่ 3.1 ความถี่ของเลียงเปียโน (บางส่วน)

ระดับเลียง	ความถี่ (Hz)
โด	130.81
เร	146.83
มี	164.81
พา	174.61
ซอล	196.00
ลา	220.00
ที	246.94
โട	261.63
เร	293.66
มี	329.63
พา	349.23
ซอล	392.00
ลา	440.00
ที	493.88
โട	523.25
เร	587.33
มี	659.26
พา	698.46

ตารางที่ 3.1 (ต่อ)

ระดับเสียง	ความถี่ (Hz)
ซอล	783.99
ลา	880.00
ที	987.77
ໂດ	1,046.5
ເຮ	1,174.7
ມື້	1,318.5
ພາ	1,396.9
ຂອລ	1,568.0
ลา	1,760.0
ທີ່	1,975.5
ໂດ	2,093.0
ເຮ	2,349.3
ມື້	2,637.0
ພາ	2,793.0
ຂອລ	3,136.0
ลา	3,520.0
ທີ່	3,951.1
ໂດ	4,186.0

หมายเหตุ จาก Audio in Media (หน้าปกใน), โดย Alten, 1999, USA:
Wadsworth.

จากตารางที่ 3.1 ที่แสดงความถี่ของเสียงเปียโน ในช่วงความถี่ 261.63 Hz ถึง 2,093.0 Hz จะตรงกับช่วงความถี่ของชลุย์ฟรั่ง(flute) พอดี ซึ่งจะนำไปเทียบกับผลจากการวิเคราะห์ความถี่ของเสียงชลุย์เพียงอว ใบบทที่ 5 ต่อไป

พิจารณาความถี่ของเสียงเปียโนใน 1 หน่วย เสียง จากตารางที่ 3.1 คือ ช่วงความถี่ตั้งแต่ 261.63 Hz ถึง 523.25 Hz นำความถี่เหล่านี้ มาคำนวณหา อัตราส่วนระหว่างตัวโน้ตที่ติดกัน และการคำนวณและค่าของอัตราส่วน ดังรูปที่ 3.2 เมื่อลังก์เกตอัตราส่วนในรูปที่ 3.2 พบระหว่าง โดยกับเร, เรกับมี,

ໂດ	261.63	$\frac{293.66}{261.63} = 1.12$	ເຮ:ໂດ = 1.12
ເຣ	293.66	$\frac{329.63}{293.66} = 1.12$	ມື:ເຣ = 1.12
ມື	329.63	$\frac{349.23}{329.63} = 1.06$	ພາ:ມື = 1.06
ພາ	349.23	$\frac{392.00}{329.63} = 1.12 \rightarrow$	ຊອລ:ພາ = 1.12
ຊອລ	392.00	$\frac{440.00}{392.00} = 1.12$	ລາ:ຊອລ = 1.12
ລາ	440.00	$\frac{493.88}{440.00} = 1.12$	ທີ:ລາ = 1.12
ທີ	493.88	$\frac{523.25}{493.88} = 1.06$	ໂດ:ທີ = 1.06
ໂດ	523.25		

รูปที่ 3.2 การคำนวณหาอัตราส่วนระหว่างตัวโน้ตที่ติดกันของเสียงเปียโน

ฟากับซอล, ซอลกับลา และ ลา กับທີ ມີຄ່າເທົກ້ານ คือ 1.12 และอัตราส่วน ระหว่าง ມື กับພາ และ ທີ กับໂດ ມີຄ່າເທົກ້ານ คือ 1.06 ซึ่งเป็นໄປຕາມທີກ່າວ ข้างต้น ຈຶ່ງສຽບໄດ້ວ່າค่าอัตราส่วน 1.12 ທ່ານຍິ່ງເລື່ອງເຕັມແລະຄ່າອัตราส่วน

1.06 หมายถึงครึ่งเลียง แต่สำหรับดนตรีไทยนั้น มีความถี่ที่ทางทำท่ากันใน 1 พบเลียง อัตราส่วนระหว่างโน้ตที่ติดกันมีค่าเท่ากันทั้งหมด โดย อุทิศ นาคสวัสดิ์(2514) ได้กล่าวว่าค่าอัตราส่วนนี้เท่ากับ 1.09745 และทำการคำนวณค่าความถี่ของเสียงดนตรีไทยไว้ ซึ่งอาจดูความถี่ของเสียงเป็นโน้ตเป็นหลัก ตารางที่ 3.2 แสดงความถี่ของเสียงดนตรีไทยในเชิงทฤษฎีตามที่กล่าวถึงนี้

พิจารณาความถี่ของเสียงดนตรีไทยใน 1 พบเลียง โดยใช้ข้อมูลจากตารางที่ 3.2 ในช่วงความถี่ตั้งแต่ 262 Hz ถึง 524 Hz นำความถี่เหล่านี้มาคำนวณหาอัตราส่วนระหว่างตัวโน้ตที่ติดกัน และการคำนวณและค่าของอัตราส่วน ดังรูปที่ 3.3 ซึ่งอาจสังเกตได้ว่า ค่าอัตราส่วนระหว่างตัวโน้ตที่ติดกันของเสียงดนตรีไทย ไม่เท่ากันทั้งหมด และไม่เท่ากับ 1.09745 ดังนั้นจึงไม่อาจสรุปได้ว่าค่าความถี่ของเสียงดนตรีไทยเป็นดังตารางที่ 3.2 นอกจากนั้นในเอกสารที่อ้างถึง ก็มิได้แสดงที่มาของข้อมูลตัวเลขของความถี่เสียงดนตรีไทยที่นำเสนอนไว้แต่อย่างใด คงไว้แต่ความสงสัยคร่าวๆ ของคนรุ่นต่อๆ มา

..... การวิเคราะห์เสียงดนตรีไทย ของ น.ก.สร้าวนิ สุจิตจร

ตารางที่ 3.2 ความถี่ของเสียงดนตรีไทยเทียบกับเสียงเปียโน (บางส่วน)

ระดับเสียง	ความถี่ (Hz) เสียงเปียโน	ความถี่ (Hz) เสียงดนตรีไทย
โด	65	65
เร	73	72
มี	82	80
พ่า	87	88
ซอล	98	97
ลา	110	107
ที	123	119
โด	131	131
เร	147	145
มี	165	160
พ่า	175	176
ซอล	196	195
ลา	220	215
ที	247	237
โด	262	262
เร	294	289
มี	330	319
พ่า	349	353
ซอล	392	389
ลา	440	430
ที	494	475
โด	524	524

ตารางที่ 3.2 (ต่อ)

ระดับเลี้ยง	ความถี่ (Hz) เสียงเปียโน	ความถี่ (Hz) เสียงดนตรีไทย
เร	587	579
มี	659	639
พ่า	698	705
ชอล	784	779
ลา	880	860
ที	988	949
ໂດ	1,048	1,048
เร	1,175	1,157
มี	1,319	1,278
พ่า	1,397	1,411
ชอล	1,568	1,558
ลา	1,760	1,720
ที	1,976	1,899
ໂດ	2,097	2,097
เร	2,349	2,315
มี	2,637	2,556
พ่า	2,794	2,822
ชอล	3,136	3,116
ลา	3,510	3,440
ที	3,951	3,798
ໂດ	4,194	4,194

หมายเหตุ จาก ทฤษฎีและการปฏิบัติดนตรีไทย (หน้า 10-11), โดย อุทิศ
นาคสัสดี, 2514, กรุงเทพฯ: โรงพิมพ์คุรุสภา.

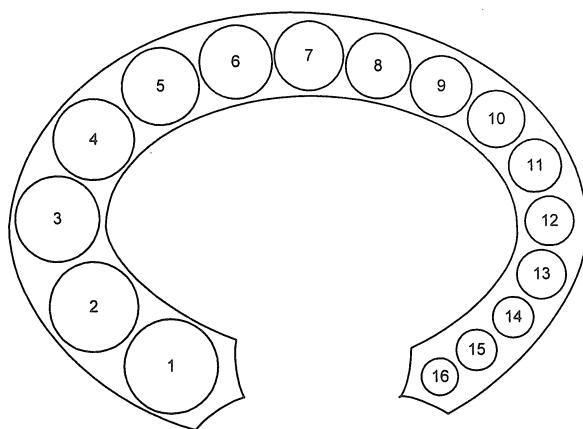
โ ด	262	$\frac{289}{262} = 1.103$	เร:โ ด	= 1.103
เร	289	$\frac{319}{289} = 1.104$	มี:เร	= 1.104
มี	319	$\frac{353}{319} = 1.107$	พา:มี	= 1.107
พา	353	$\frac{389}{353} = 1.102 \rightarrow$	ชอล:พา	= 1.102
ชอล	389	$\frac{430}{389} = 1.105$	ลา:ชอล	= 1.105
ลา	430	$\frac{475}{430} = 1.105$	ที:ลา	= 1.105
ที	475	$\frac{524}{475} = 1.103$	โ ด:ที	= 1.103
โ ด	524			

รูปที่ 3.3 การคำนวณหาอัตราล่วงระห่วงตัวโน้ตที่ติดกันของเสียง
ดนตรีไทย โดยใช้ข้อมูลจากตารางที่ 3.2

3.3 ระดับเสียงของดนตรีไทย

ในปัจจุบันการผสมวงของไทยมีอยู่ 3 ประเภทหลักๆ ได้แก่ ปีพาทย์ เครื่องสาย และมโนที การเทียบเสียงของเครื่องดนตรีที่จะผสมเป็นวงเดียวกัน จะยึดเสียงของเครื่องดนตรีในวงที่เลื่อนลดเสียงไม่ได้ เป็นหลักลำทั่วไปเทียบเสียง ในวงปีพาทย์ ปีในกับปีนอกเป็นเครื่องดนตรีที่มีเสียงตายตัว จึงต้องสร้างให้เสียงเข้ากัน แล้วยึดเสียงปีในเป็นหลักเทียบเสียงเครื่องดนตรีอื่นๆ ในวงเครื่องสาย ชลุ่ยเพียงอกับชลุ่ยหลิบเป็นเครื่องดนตรีที่เลื่อนลดเสียงไม่ได้ จึงต้องสร้างให้เสียงเข้ากัน แล้วยึดเสียงชลุ่ยเพียงออบเป็นหลัก ในวงมโนทีใช้ชลุ่ยเทียบเสียงเหมือนกับวงเครื่องสาย(มนตรี รามโนท, 2540) ดังนั้นการ

เทียบเสียงจึงเป็นสิ่งสำคัญ เพื่อให้ในวงบรรเลงที่ระดับเสียงเดียวกัน เพลงจึงจะฟังໄเพเรา เนื่องจากเครื่องดนตรีที่เลือกผลเสียงไม่ได้เหล่านี้ มีข้อจำกัดใน การเล่น จึงได้มีการกำหนดระดับเสียง เพื่อใช้กับเครื่องเป่าต่างๆ โดยจะระบุ ระดับเสียงด้วยชื่อของ “ทาง” ซึ่งมีอยู่ 7 ทาง แต่ละทางมีเสียงหลักที่แน่นอน และกำหนดด้วยตำแหน่งของลูกข้องของช่องวงใหญ่ ดังรูปที่ 3.4 ซึ่งเสียงโดย ถูกกำหนดให้เป็นเสียงหลักของทาง มีการเปลี่ยนตำแหน่งสูงขึ้นทีละทางเมื่อเสียง ไปจนครบ 7 ทาง



รูปที่ 3.4 ตำแหน่งลูกข้องของช่องวงใหญ่

ทางที่ 1 ทางในลด หรือทางเพียงอโล่า เสียงโดยที่มีองลูกที่ 3 และ 10 ซึ่งมีองลูกที่ 10 นี้มีชื่อว่าลูกเพียงอ จึงเรียกว่าทางเพียงอ ทางที่ 2 ทางใน เรียกตามชื่อ ปีน ที่ใช้ประกอบในเสียงนี้ เสียงโดย ออยที่มีองลูกที่ 4 และ 11

ทางที่ 3 ทางกลาง เรียกตามชื่อปีกลาง ที่ใช้ประกอบในเสียงนี้ เสียงโดยยุที่มั่งลูกที่ 5 และ 12

ทางที่ 4 ทางนอกตា หรือทางเพียงขอบน หรือทางมโหรี เรียกตามชื่อ ชลุยเพียงօ อรือ ปีนนอกตា ที่ใช้ประกอบในเสียงนี้ ซึ่งทางนี้เป็นทางของมโหรีและเครื่องสาย เสียงโดยยุที่มั่งลูกที่ 6 และ 13

ทางที่ 5 ทางนอก หรือทางกรวด หรือทางเสภา หรือทางไม้แข็ง เรียกตามชื่อ ปีนอก หรือ ชลุยกรวด ที่ใช้ประกอบในเสียงนี้ และทางนี้ยังใช้บรรเลงประกอบกับเสภา เสียงโดยยุที่มั่งลูกที่ 7 และ 14

ทางที่ 6 ทางແບหรือทางกลางແບ เรียกตามการเป้าของ ปีกลาง ที่ต้องเป้าเป็นทางແບ เสียงโดยยุที่มั่งลูกที่ 1, 8 และ 15

ทางที่ 7 ทางขวา เรียกตามชื่อ ปีขวา ที่ใช้ประกอบในเสียงนี้ และทางนี้ยังใช้ประกอบการบรรเลงที่ผสมปีขวา เสียงโดยยุที่มั่งลูกที่ 2, 9 และ

16



4

การจัดเครื่องมือและเทคนิคการวิเคราะห์



4.1 กล่าวนำ

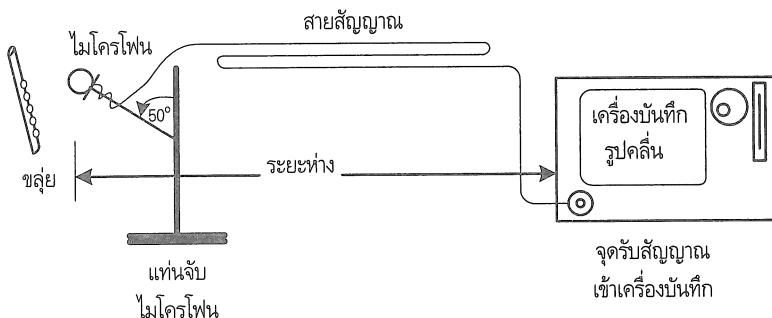
การวิเคราะห์เสียงโน้ตเดี่ยวของลูกยังเพียงอย่างนี้ นอกจากจะต้องการให้ได้ผลลัพธ์จากการวิเคราะห์ ที่มีความน่าเชื่อถือสูงแล้ว การเผยแพร่ข้อมูลเกี่ยวกับการจัดเครื่องมือในการรับบันทึกเสียง ขั้นตอนในการทำงาน ก็จะเป็นประโยชน์ต่อผู้สนใจรายอื่นๆที่จะทำการบันทึกเสียงของเครื่องดนตรีประเภทอื่นๆบ้าง ดังนั้นในตอนนี้จึงขอขยายถึงเครื่องมือ กระบวนการดำเนินงาน และเทคนิคการวิเคราะห์ล้วนๆกัน

4.2 การจัดเครื่องมือ

การตรวจจัดและบันทึกเสียงของเครื่องดนตรี เพื่อประโยชน์ในการวิเคราะห์วิจัยทางวิทยาศาสตร์ อาจไม่มีความจำเป็นถึงขนาดต้องพึงห้องบันทึกเสียง ที่เราเรียกว่าสตูดิโอ(studio) แต่จำเป็นจะต้องมั่นใจว่า ห้องที่จะบันทึกเสียงกว้างขวางพอที่จะไม่เกิดการสะท้อนของเสียง จนรบกวนเสียงหลักที่ทำการบันทึก ไม่มีเสียงดังรบกวนจากภายนอกห้อง ไม่มีเสียงดังรบกวนของเครื่องปรับอากาศ พัดลมระบบอากาศภายในห้อง การจัดเครื่องมือจะเป็นดังรูปที่ 4.1 ตำแหน่งที่เป็นชุดใหญ่ในรูป หมายถึงตำแหน่งที่ผู้บันทึกนั่งด้วยท่าที่ขับเขี้ยวน้อยที่สุด จับชุดโยโย่ย่างมั่นคง บริเวณใกล้กันนั้น ในระยะที่

ผู้เข้าช่วยมองเห็นได้ชัดเจนตลอดเวลา จะมีเครื่องวัดความดังของเสียง(วัดเป็นเดซิเบล หรือ dB) เครื่องวัดความชื้นลัมพทธ์ และเซอร์โวมิเตอร์จัดวางอยู่

เครื่องวัดความดังของเสียงจะช่วยให้ผู้เข้าช่วย สามารถควบคุมแรงลมที่ไปได้ใกล้เคียงกันทุกตัวโน้น ในการบันทึก ความดังที่ควบคุมไว้โดยเฉลี่ยอยู่ที่ประมาณ 76 dB เครื่องวัดความชื้นลัมพทธ์และเซอร์โวมิเตอร์ช่วยให้มั่นใจว่า สภาพแวดล้อมในการบันทึกเสียงอยู่ในสภาวะควบคุมให้ใกล้เคียงกัน และเป็นสภาพปกติของเมืองไทย ในขณะบันทึกเสียงพบว่า อุณหภูมิเฉลี่ยอยู่ที่ 27°C และความชื้นลัมพทธ์โดยประมาณ 67%



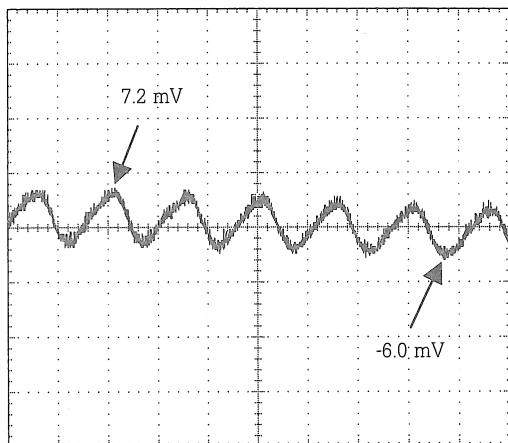
รูปที่ 4.1 การจัดเครื่องมือ (หมายเหตุ: เครื่องวัดความดังของเสียง
เครื่องวัดความชื้นลัมพทธ์ และเซอร์โวมิเตอร์ มีได้แสดงในรูป)

ไมโครโฟนขนาดเล็กมีแท่นจับยึดไว้อย่างมั่นคง ตามปกติไมโครโฟนแบบหนึ่งกับเสื้อชนิดที่ใช้นี้ มักจะมีสายลัมพัญญาณค่อนข้างยาว จะต้องไม่ตัดแต่งสายลัมพัญญาณ เพราะการตัดแต่งจะทำให้ คุณสมบัติทางไฟฟ้าของ

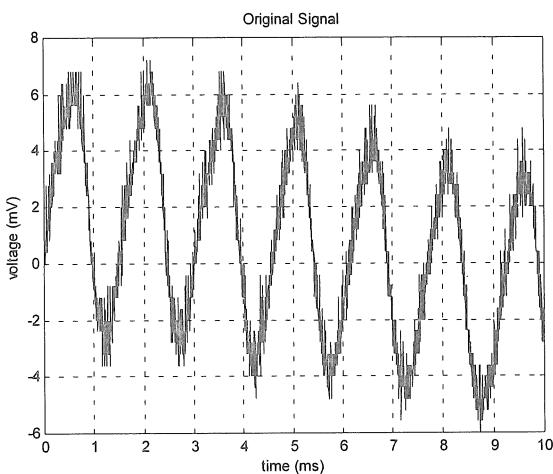
ไมโครโฟนและสายผิดเพี้ยนไป การวางพาดสายไปตามพื้น จะต้องให้คดเคี้ยว น้อยที่สุด สายที่วางพาดจะต้องไม่ไขวักกันและห่างกันพอควร เพื่อบริโภคกันเมื่อเท่า เกิดการแพร่สอดของสัญญาณไขวักข้ามสายได้ ระยะห่างระหว่างไมโครโฟน กับเครื่องบันทึกรูปคลื่น(oscilloscope) จะต้องมากพอเมื่อให้เสียงจากพัดลม ระบบความร้อนขณะเครื่องบันทึกรูปคลื่นทำงาน เข้าไปรบกวนการบันทึก เสียงได้ เครื่องบันทึกรูปคลื่นเป็นแบบดิจิตอลของ TektronixTM รุ่น TDS420A มีแบนด์วิดธ์(bandwidth) 200 เมกะเฮิรตซ์(MHz) อัตราการสูบส่ายสัญญาณสูงสุด 100 เมกะแซมเบลต่อวินาที(MS/sec.) รูปคลื่นที่วัดได้แล้ว ปรากฏบนหน้าจอ สามารถโอนไปบรรจุไว้ในแฟลเดสก์ที่มาพร้อมกับตัวเครื่อง ในรูปไฟล์ข้อมูลพร้อมที่จะนำไปใช้ประมวลผลต่อ

ตัวอย่างของรูปคลื่นที่บันทึกได้ ที่แสดงให้ดูในขณะนี้ เป็นของเสียง ชุด ดังรูปที่ 4.2 ซึ่งเป็นภาพที่เหมือนกับที่ปรากฏบนจอภาพ ของเครื่องบันทึกรูปคลื่น ภาพลักษณะแสดงแรงดันไฟฟ้า(ตามแนวแกนตั้ง) ที่วัดได้ จากไมโครโฟน เทียบต่อเวลา(ตามแนวแกนนอน) รูปที่ 4.3 แสดงภาพขยายของรูปคลื่นดังกล่าว จะลังเกตเห็นว่ารูปคลื่นทั้งหมด มีลักษณะคล่อง ที่เป็นดังนี้ เพราะมีสัญญาณรบกวนในย่านความถี่ต่ำ เมื่อวิเคราะห์สัญญาณตามหลักวิชาอย่างถี่ถ้วน พบร่วมสัญญาณรบกวนในย่านความถี่ต่ำ เป็นยกกำเนิด(harmonic) ของความถี่ไฟฟ้า 50 เฮิรตซ์ เช่น พบรูปคลื่นรบกวนที่ 100 และ 150 เฮิรตซ์ ส่วนรอยขีดถี่ๆที่ทางตามขอบรูปคลื่น เกิดจากสัญญาณ

Sampling rate = 250k Samples per sec.



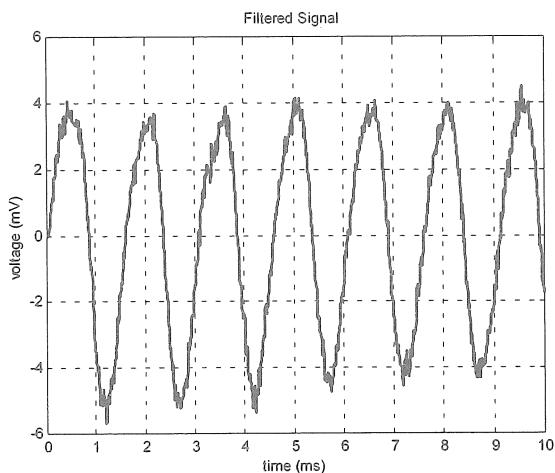
รูปที่ 4.2 ลำเนาภาพที่ปรากวูบจนภาพของเครื่องบันทึกวูปคลื่น
(ลัญญาณเสียงซ่อนบันทึกจากกลุ่ม)



รูปที่ 4.3 ภาพขยายวูปคลื่นในรูปที่ 4.2

รับกวนในย่านความลึกสูง จากการวิเคราะห์ลัญญาณตามหลักวิชา พบร่วมกับความลึกของลัญญาณรบกวนเหล่านี้ สูงเกินกว่าที่หมนุษย์ได้ยินไปมาก(สูงกว่า 20,000 เฮิรตซ์)

ดังนั้น ทุกๆลักษณะที่วัดได้ จะต้องผ่านการตัดลักษณะรบกวน เหล่านี้ทึ้งเลียก่อนที่จะนำไปผ่านกระบวนการอื่นๆเพื่อการวิเคราะห์ จึงได้ใช้ การกรองลักษณะแบบบัพเทอร์เวิร์ชແບบผ่าน(bandpass Butterworth filter) ที่มีความถี่ตัด(cutoff frequency) อยู่ที่ 175 เ亥ริตซ์ และ 25,000 เ亥ริตซ์ รูปคลื่นของลักษณะเหล่านี้ที่ผ่านการตัดลักษณะรบกวนแล้วเป็นดังที่แสดงในรูปที่ 4.4 รูปคลื่นที่ได้ท้ายสุดนี้ จึงจะนำไปผ่านกระบวนการวิเคราะห์ลักษณะต่อไป



รูปที่ 4.4 รูปคลื่นของสัญญาณเลี้ยงช่องที่ผ่านการตัดสัญญาณรบกวนแล้ว

4.3 เทคนิคการวิเคราะห์

เสียงดนตรีเป็นเสียงที่ให้ความไฟเราะแก่ผู้ฟัง เสียงดนตรีที่บรรเลง เป็นเพลงมีลักษณะต่อเนื่อง สม่ำเสมอ สามารถกำหนดระดับเสียงได้ ธรรมชาติอย่างหนึ่งที่เห็นได้ชัดในเสียงดนตรี ก็คือ มีการผันแปรของเสียงอยู่ตลอดเวลา หากอธิบายด้วยภาษาที่เป็นเชิงวิทยาศาสตร์ ก็อาจพูดว่า เป็นการผันแปรตามเวลาและความถี่(time-frequency varying)

การวิเคราะห์เสียงดนตรี อาจจัดตามวัตถุประสงค์ของการวิเคราะห์ ได้สองกลุ่ม กลุ่มแรกเป็นการวิเคราะห์เพื่อให้เข้าใจธรรมชาติของเสียงนั้น อย่างแท้จริง ส่วนกลุ่มที่สอง เป็นการวิเคราะห์เพื่อหวังที่จะสักดเอาข้อมูล คุณสมบัติต่างๆ ของเสียงเพื่อนำไปใช้สังเคราะห์เสียงนั้นกลับขึ้นมาใหม่ (Vercoe, Gardner, and Scheirer, 1998) การดำเนินงานของแต่ละกลุ่มนี้ เทคนิคการวิเคราะห์ซึ่งพัฒนาโดยศาสตราจารย์ ที่ไม่เหมือนกันเสียทีเดียว งานวิจัยที่รายงานผลในที่นี้ จัดอยู่ในงานของกลุ่มแรก คือ ต้องการทราบค่าความถี่ หลักของโน้ตเดี่ยว ของเสียงดนตรีไทยในช่วงหนึ่งทบทเสียง โดยได้เลือกเครื่องดนตรีเป็นชุดเพียงอย่างเดียวคือชุดที่ปราณีต ขณะบันทึกเสียงได้เปาชลุยให้เกิดเสียงสม่ำเสมอ ราบรื่น อย่างคงตัว ทีละตัวโน้ตจากโน้ตเดี่ยว ไปโดยสูง เทคนิคในการวิเคราะห์เสียง จะต้องเลือกอย่างเหมาะสม เมื่อจากการวิเคราะห์ความถี่เสียงดนตรีไทยนี้ ไม่ปรากฏหลักฐานไว้ให้ศึกษา เปรียบเทียบได้ เพื่อให้การศึกษาวิจัยเป็นไปอย่างรัดกุม รอบคอบ จึงต้องใช้ เทคนิคการวิเคราะห์หลายเทคนิคเข้าช่วย เพื่อเปรียบเทียบผลที่ได้

เนื่องจากหนังสือนี้อาจมีผู้อ่านที่หลากหลาย มีความแตกต่างกันด้านภูมิหลังทางการศึกษาและอาชีพ การนำเสนอเนื้อหาในส่วนนี้ จึงพยายามใช้ภาษาที่ง่ายๆ อธิบายพอลังเขป เพื่อเป็นเสมือนต้นต่อข้อมูลทางวิชาการ สำหรับกลุ่มผู้อ่านที่มีความสนใจทางวิทยาศาสตร์และคณิตศาสตร์ประยุกต์ ได้ใช้รายการอ้างอิงเป็นจุดตั้งต้น ในการค้นคว้าข้อมูลเบื้องลึกต่อไป สำหรับกลุ่มผู้อ่านที่ไม่ได้สนใจทางคณิตศาสตร์และวิทยาศาสตร์เป็นพิเศษ ก็สามารถข้ามเนื้อหาตรงนี้ไปได้ ซึ่งท่านอาจารย์จะสนใจผลลัพธ์ที่ได้ ดังปรากฏในตอนที่ 5 ก็อาจจำเป็นต้องเนื้อหาของตอนที่ 5 ได้ทันที

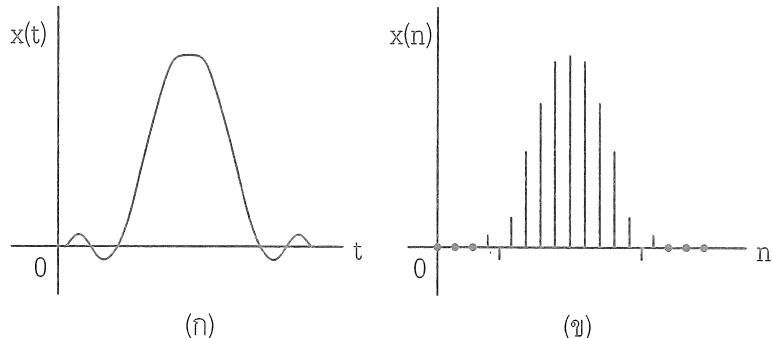
ก่อนที่จะเริ่มอธิบายถึงเทคนิคการวิเคราะห์ อยากให้ท่านผู้อ่านได้รู้จักกับคำหนึ่งคือ “การแปลง(transform)” คำดังกล่าวในเนื้อหานี้ หมายถึง การใช้คณิตศาสตร์ประยุกต์ทางประเพณี เข้าดำเนินการกับชุดข้อมูลที่เราบันทึกไว้ได้ ข้อมูลที่บันทึกนั้นผันแปรไปตามเวลา โดยมีข้อมูลเชิงความถี่ซ่อนอยู่ เมื่อดำเนินการแล้วเสร็จ ข้อมูลเชิงความถี่จะปรากฏออกมากอย่างเด่นชัด ให้ข้อมูลอันเป็นประโยชน์ การดำเนินงานเช่นนี้ เราเรียกว่า การแปลงจากโดเมนเวลา(time domain) ไปเป็นโดเมนความถี่(frequency domain)

เมื่อปรับเปลี่ยนให้เดี่ยวด้วยเครื่องคอมพิวเตอร์ที่สามารถเลี่ยงให้บววนาน สม่ำเสมอได้อย่างคงตัว เลี้ยงโน้ตันจะแสดงองค์ประกอบทางความถี่อย่างเด่นชัด โดยธรรมชาติเราสังเกตได้จากการฟังว่า โน้ตันสูญเสียเส้น้ำเสียง อย่างชัดเจน ไม่บอด ไม่แหบ และไม่แตกพร่า ลักษณะเช่นนี้ของลักษณะเสียงจึงมีความเป็นรายคาบ(periodic) สมบัติที่สำคัญของเสียงจึงอยู่ที่ฟอร์แมนท์(formant) ซึ่งเป็นคุณลักษณะเชิงสเปกตรัมของขนาด

(magnitude spectral characteristic) คุณลักษณะทางเฟส(phase characteristic) ไม่มีบทบาทต่อความเพี้ยนของโน้ตเดี่ยว(Risset, and Wessel, 1982) เทคนิคการแปลงสัญญาณที่ใช้ได้อย่างดี กับเลี้ยงดนตรีเช่นที่ว่านี้ เป็นกลุ่มการแปลงฟูริเยร์(Fourier transform) เทคนิคในกลุ่มนี้ที่ได้รับการนำมาประยุกต์กันอย่างกว้างขวาง ก็ได้แก่ การแปลงฟูริเยร์เต็มหน่วย(discrete Fourier transform) หรือเรียกอื่นว่า DFT และการแปลงฟูริเยร์ในช่วงเวลาสั้น(short-time Fourier transform) หรือเรียกโดยย่อว่า STFT เป็นต้น นอกจากนี้ เดย์มีฟ์ใช้การแปลงเฟล็ต(wavelet transform) กับการวิเคราะห์เลี้ยงดนตรี(Kronland-Martinet, 1988) พบร่วมจากการแปลง ให้การตีความยากมาก จนถึงไม่สามารถตีความได้ หรืออาจจำเป็นต้องให้ความหมายใหม่ เพื่อให้ตีความผลการแปลงได้ แต่ความหมายใหม่และการตีความอาจไม่เป็นที่ยอมรับในวงกว้าง

เทคนิค DFT และ STFT ได้รับการนำมาใช้กับงานวิจัยนี้ และเพื่อให้รับคอมบอย่างขึ้น จึงได้นำเทคนิคขอโตรีเกรลซีฟโมเดล(autoregressive model) หรือเรียกโดยย่อว่า AR มาใช้ในการวิเคราะห์สัญญาณเป็นเทคนิคที่สาม ทั้งสามวิธีการได้รับการนำเสนอสังเขปไว้ในตอนนี้

เทคนิคการวิเคราะห์แบบ DFT



รูปที่ 4.5 (ก) สัญญาณต่อเนื่อง $x(t)$

(ข) สัญญาณเดิมหน่วย $x(n)$

เมื่อเรามีสัญญาณที่บันทึกได้ $x(t)$ เป็นสัญญาณต่อเนื่อง หลังจากนั้น $x(t)$ นี้ผ่านกระบวนการสุ่มสัญญาณแล้ว จะได้ $x(n)$ เป็นสัญญาณเต็มหน่วย $x(n)$ มีรูปแบบเป็นลำดับข้อมูลที่มีค่าແเนื่อง หากเรานำ $x(n)$ ไปแปลงด้วย เทคนิค DFT ผลลัพธ์ที่ได้คือ $X(k)$ เป็นปริมาณเชิงซ้อน(complex) เชียนแสดงความถี่พื้นฐานของ DFT ได้ว่า

$$X(k) = \sum_{n=0}^{N-1} x(n) e^{-j(2\pi/N)kn}, \quad 0 \leq k \leq N-1$$

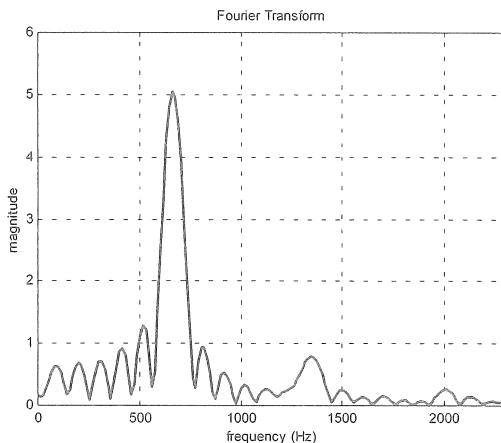
$$= |X(k)| \angle \arg X(k)$$

ซึ่ง $|X(k)|$ ให้ข้อมูลสเปกตรัมของขนาด และ $\arg X(k)$ ให้ข้อมูลสเปกตรัมของ เพลส ในการวิเคราะห์โน๊ตเดี่ยว สเปกตรัมของขนาดมีความสำคัญ เพราะช่วยให้สังเกตฟอร์แมชนี้ได้ ทำให้สามารถระบุความถี่หลักของโน๊ตแต่ละตัวได้ ถ้าดูตามสมการของ DFT ข้างต้น N คือจำนวนข้อมูลที่นำไปแปลงด้วยกระบวนการ DFT

ในการดำเนินงาน ถ้าคำนวณตามสมการข้างต้นโดยตรง จะทำให้คำนวนได้ช้า ในการใช้คอมพิวเตอร์คำนวณอย่างมีประสิทธิภาพ เราเพิ่งพากลัอกอริทึมที่เรียกว่า อัลกอริทึมการแปลงฟูรีเยร์อย่างรวดเร็ว(fast Fourier transform algorithms) หรือ เรียกโดยย่อว่า FFT ในงานวิจัยนี้ได้ใช้โปรแกรม MATLABTM (หมายเหตุ: MATLAB เป็นโปรแกรมวิเคราะห์คำนวณทางวิทยาศาสตร์ ใช้งานกันอย่างกว้างขวางบนเครื่อง PC) คำนวน FFT ในการวิเคราะห์สัญญาณ คำอธิบายเกี่ยวกับ DFT และ FFT โดยละเอียด อาจหาอ่านได้จากที่รา(Antoniou, 1993) และ(Lim, and Oppenheim, 1988)

ได้มีการยกตัวอย่างรูปคลื่น ของสัญญาณเสียงชอลไว้ให้ดูในรูปที่ 4.4 ที่ผ่านมา เพื่อให้สอดคล้องกัน จึงขอยกตัวอย่างเป็นผลการแปลงสัญญาณดังกล่าว ด้วยวิธี DFT ตามอัลกอริทึม FFT สำหรับข้อมูล 17,500 จุด ได้ผลลัพธ์สเปกตรัมของขนาด เป็นดังรูปที่ 4.6 ขนาดของสัญญาณสูงสุดที่เห็นเป็นยอดแหลม มีความหมายว่าสัญญาณมีพลังงานเข้มข้นที่สุดในบริเวณนี้ เมื่อเขียนคำสั่งให้โปรแกรม MATLAB คำนหาพิกัดจุดที่มีค่าสูงสุด

MATLAB รายงานผลเป็นพิกัด (x, y) มีค่า $(657.14, 5.04)$ ตัวเลขที่มีความหมายต่อการวิเคราะห์ของเรานี้ คือ 657.14 เป็นค่าความถี่มีหน่วยเป็น



รูปที่ 4.6 สเปกตรัมของขนาดของเสียงชอลที่เป็นผลของ FFT

เฮิรตซ์(Hz) ซึ่งสรุปได้ว่าผลการวิเคราะห์ด้วยวิธี DFT (ตามอัลกอริทึม FFT) ระบุว่าความถี่ของโน้ตเสียงชอลเป็น 657.14 Hz

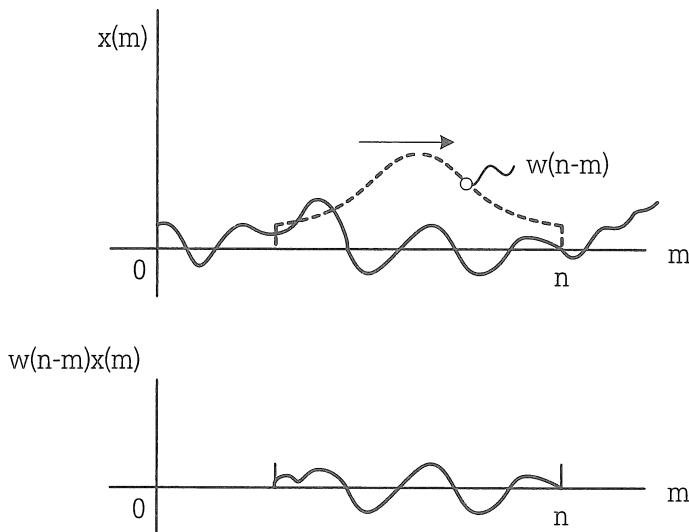
เทคนิคการวิเคราะห์แบบ STFT

STFT เป็นอักษรย่อของ short-time Fourier transform วิธี STFT นี้เป็นเทคนิคการแปลงสัญญาณ ที่กระทำกับสัญญาณในโหมดเวลา ซึ่งมีลักษณะสมบัติของการท่องค์ประกอบทางความถี่ของสัญญาณ ผ่านไปมาตามเวลาด้วย อายุเช่น เสียงดนตรี เมื่อดำเนินกระบวนการ STFT กับสัญญาณ ผลที่ได้สามารถนำไปวัดเป็นภาพสามมิติ ซึ่งให้มุมล斛สเปกตรัมของขนาดเทียบต่อเวลาและความถี่ เราเรียกว่าภาพสามมิติเช่นนี้ว่า สเปกโตร-

แกรม(spectrogram) วิธี STFT อาจเขียนแสดงเป็นความลัมพันธ์ทางคณิตศาสตร์ได้ ดังนี้

$$X(n, \omega) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} w(n-m) x(m) e^{-j\omega m}$$

เมื่อ $x(m)$ เป็นลำดับข้อมูลที่ต้องทำการแปลง $w(n)$ เรียกว่า วินโดว์ หรือหน้าต่าง อาจเรียกว่า พังก์ชันหน้าต่าง(window function) ก็ได้ $w(n)$ นี้ได้รับการเลือกขึ้นมา เพื่อกำกับลำดับข้อมูลเป็นช่วงๆ แต่ละช่วงของข้อมูลที่ถูกกำกับ ดังเช่น ตัวอย่างตามรูปที่ 4.7 ก็จะถูกนำไปผ่านกระบวนการ STFT กระทำเช่นนี้ไปเรื่อยๆ จนหมดจำนวนข้อมูล



รูปที่ 4.7 การใช้พังก์ชันหน้าต่างกำกับลำดับข้อมูล $w(n)$ เป็นหน้าต่างแบบแฮมมิง(Hamming window)

ข้อมูลที่นำไปผ่านกระบวนการ STFT เป็นข้อมูลแบบเต็มหน่วย ที่ได้มาจากการสัมผัติภูมิภาคในโดเมนเวลา $x(t)$ ดังนี้นิริช STFT สำหรับสัญญาณข้อมูลเต็มหน่วยจึงอาจเขียนแสดงได้ว่า

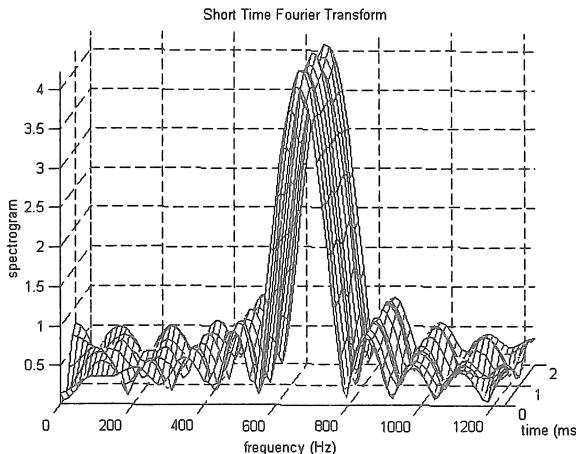
$$X(n, k) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} w(n - m) x(m) e^{-j(2\pi/N)km} R_N(k)$$

เมื่อ N คือ ตัวประกอบการสัมผัติภูมิภาค(sampling factor) และ $R_N(k)$ คือ

$$R_N(k) = u(k) - u(k - N)$$

เรียกว่า ลำดับข้อมูลแบบสี่เหลี่ยมผืนผ้าจำนวน N จุด การประยุกต์ใช้ STFT จะต้องเลือกฟังก์ชันหน้าต่าง และเมื่อฟังก์ชันหน้าต่างนั้นถูกเลื่อนไป ตามลำดับข้อมูลดังกล่าวของกระบวนการ STFT เอง ก็จะเกิดการเกยกันหรือเหลื่อมซ้อนกันของข้อมูล ผู้ใช้ STFT ก็จะต้องเลือกจำนวนจุดข้อมูล ที่จะอนุญาตให้มีการเกยกันได้ด้วย ในตอนนี้จึงขออธิบายเรื่อง STFT พอกเป็นสังเขปไว้แต่เพียงเท่านี้ สำหรับผู้ที่สนใจศึกษาในรายละเอียด อาจค้นคว้าข้อมูลเพิ่มเติมจาก(Allen, and Rabiner, 1977) และ(Lim, and Oppenheim, 1988) เป็นต้น

การดำเนินงานวิเคราะห์สัญญาณด้วยวิธีSTFT ได้ใช้โปรแกรม MATLAB เข้าดำเนินการ กับลำดับข้อมูลของสัญญาณที่บันทึกไว้ได้ เป็นจำนวน 17,500 จุด สำหรับเลือกของโน๊ตแต่ละตัว ฟังก์ชันหน้าต่างได้เลือกใช้



รูปที่ 4.8 แผนภาพสเปกโตรแกรมของเสียงชอล

ชนิดลีเหลี่ยมผืนผ้ายาว 2,000 จุด เพื่อให้ข้อมูลตลอดช่วงความยาว ของฟังก์ชันหน้าต่างมีหน้ากากเท่าๆกัน ไม่มีการขยายลัญญาณเป็นบางช่วง เมื่อ non อย่างการใช้หน้าต่างแบบเยอมming และยอมให้มีจำนวนจุดเกยกันได้ 1,950 จุด ค่าต่างๆที่ได้เลือกใช้เหล่านี้ ได้ผ่านการทดลองманบัครั่งไม่ถ้วน จากผลการทดลองที่บันทึกไว้ จึงนำมาพิจารณาอย่างถี่ถ้วน แล้วเลือกค่าพารามิเตอร์ เหล่านี้ ซึ่งให้ผลดีต่อการวิเคราะห์ลัญญาณมากที่สุด ตัวอย่างที่นำมาแสดงให้ดูในรูปที่ 4.8 เป็นแผนภาพสเปกโตรแกรมของเสียงชอล จากชั้นผู้เรียน มะริด ภาคสามมิติที่เป็นยอดพุ่งขึ้นไปสูงสุด มีความหมายว่าพลังงานในลัญญาณรวมตัวกันเข้มข้นที่สุด บริเวณช่วงความถี่นั้น และเมื่อเวลาดำเนินผ่านไป พลังงานก็ยังคงรวมตัวกันเข้มข้นที่สุด อยู่ที่ความถี่นั้น ซึ่ง MATLAB อ่านค่าความถี่นั้นได้เท่ากับ 657.14 Hz

เทคนิคการวิเคราะห์แบบ AR

เมื่อเรามีกลุ่มของลัญญาณ ที่ได้รับการบันทึกไว้ในรูปลำดับข้อมูลจำนวนมาก การศึกษาถึงลักษณะสมบัติของกลุ่มข้อมูลนั้น แนวทางหนึ่งเป็นการวิเคราะห์คำนวณเพื่อประมาณค่า การกระจายเหลี่ยของกำลังของลัญญาณข้อมูลเทียบกับความถี่ ผลการประมาณค่าอาจเรียกว่า ความหนาแน่นของสเปกตรัมกำลัง(power spectral density) หรือเรียกโดยย่อว่า PSD เทคนิค AR เป็นวิธีหนึ่งที่ใช้งานกันอย่างกว้างขวาง เพื่อประมาณค่า PSD สำหรับลำดับข้อมูล $x(n)$ กล่าวคือ

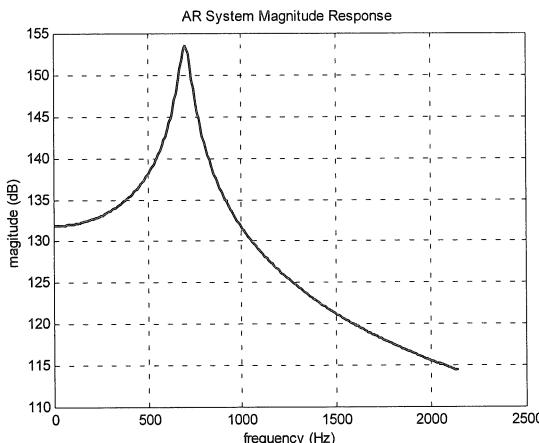
$$x(n) = - \sum_{k=1}^p a_k x(n-k) + \epsilon(n)$$

ซึ่งมี $\epsilon(n)$ แทนลัญญาณรบกวนขาว(white noise) และมี PSD แสดงได้ดังนี้

$$\text{PSD}_{\text{AR}}(\omega) = \frac{\sigma^2}{\left| 1 + \sum_{k=1}^p a_k e^{-j\omega k} \right|^2}$$

ซึ่งมี σ^2 เป็นความแปรปรวนของ $\epsilon(n)$ มี p เป็นอันดับของแบบจำลอง AR ค่า a_k ต่างๆและค่า σ^2 ถือว่าเป็นพารามิเตอร์ของแบบจำลอง AR หรือวิธี AR อันดับ p สามารถมีค่าสูงเท่าไรก็ได้ไม่จำกัด ตราบเท่าที่วิธี AR ให้ผลดีต่อการดำเนินงาน ในทางปฏิบัติมีได้หมายความว่า อันดับ p สูงจะให้ผลดีเสมอไป

ในการคำนวณตามวิธี AR อัลกอริทึมที่ใช้กันแพร่หลายได้แก่ อัลกอริทึมแบบเบร็ก(Burg algorithm) เราสามารถใช้โปรแกรม MATLAB คำนวณ ตามวิธีและอัลกอริทึมดังกล่าวนี้ ผลลัพธ์ที่เป็นการตอบสนองทางขนาดในโดเมนความถี่ จากแบบจำลอง AR เป็นสิ่งที่แสดงฟอร์แมตของลักษณะได้อย่างชัดเจน สำหรับผู้อ่านที่สนใจรายละเอียดของวิธีการดังกล่าว นี้ อาจดูที่เก้าเพิ่มเติมได้จากต่อไปนี้ (Lim, and Oppenheim, 1988)



รูปที่ 4.9 สเปกตรัมจากการประมาณด้วยวิธี AR ของเสียงชอล

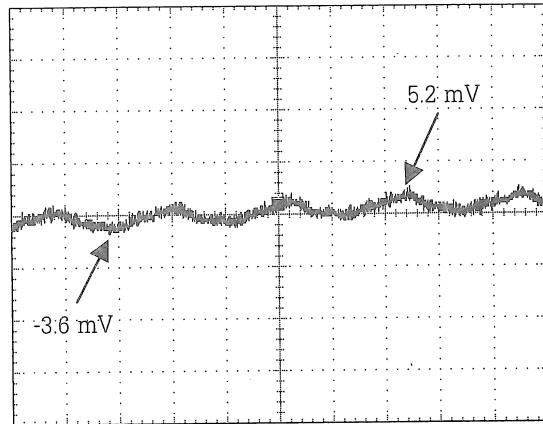
ตัวอย่างในรูปที่ 4.9 เป็นผลที่ได้จากการประมาณ PSD ด้วยวิธี AR ของเสียงชอลจากชุดเพียงชุด ยอดแหลมในเส้นกราฟที่พุ่งขึ้นสูงสุด ระบุฟอร์แมตท์และให้ความหมายว่า พลังงานในเสียงที่บันทึกไว้ได้เข้มข้นที่สุด ณ ความถี่นี้ ผู้อ่านไม่ควรนำข้อมูลขนาด ที่อ่านได้จากแนวแกนตั้งของแต่ละวิธีไปเปรียบเทียบกัน เพราะไม่ได้ให้ความหมายใดๆในทางพิลิกล์ จากราบ

สเปกตรัมของขนาดดังรูปที่ 4.9 อ่านข้อมูลได้ว่า พลังงานของเสียงเข้มข้นที่สุด ณ ความถี่ 700 Hz เป็นความถี่ของเสียงชุด ที่ทำมาได้ด้วยวิธี AR อันดับ $p = 18$ ดำเนินกระบวนการกับข้อมูล 17,500 จุด ที่มาของอันดับ $p = 18$ นั้น มาจากการทดลองดำเนินงานด้วยอันดับเท่ากับ 1 จนถึง 50 แล้วพบว่าอันดับ 18 ให้ผลการวิเคราะห์ดีที่สุดในกลุ่ม โดยยึดหลักการพิจารณาที่ว่า จะต้องได้ความถี่โดยต่ำกว่าโดยสูง เป็นหนึ่งทบทเสียงหรือประมาณได้ว่าใกล้เคียงกันจริง จากผลการคำนวณมาวิธี AR ดังกล่าว



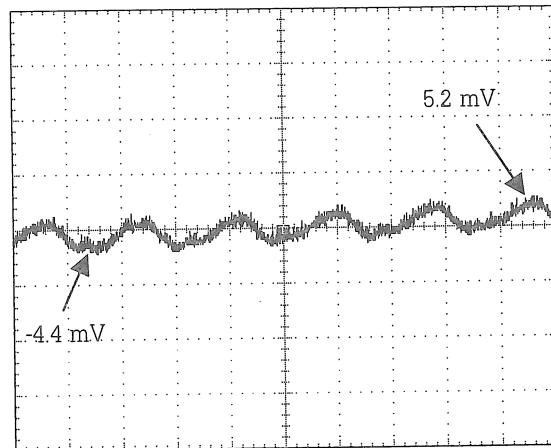
..... การวิเคราะห์เสียงตอบรีดไทย ของ บ.ก.สร้าວິມ ສຸຈິຕຈະ

Sampling rate = 250k Samples per sec.



(n)

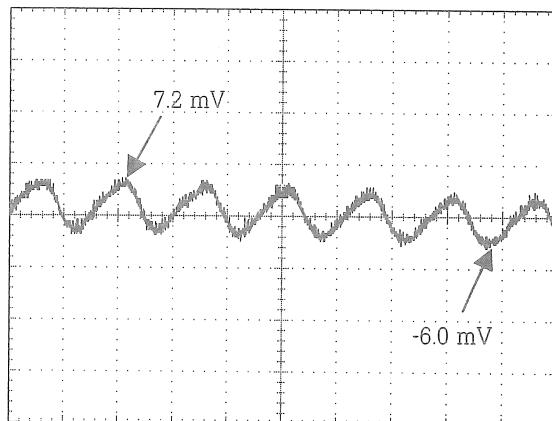
Sampling rate = 250k Samples per sec.



(o)

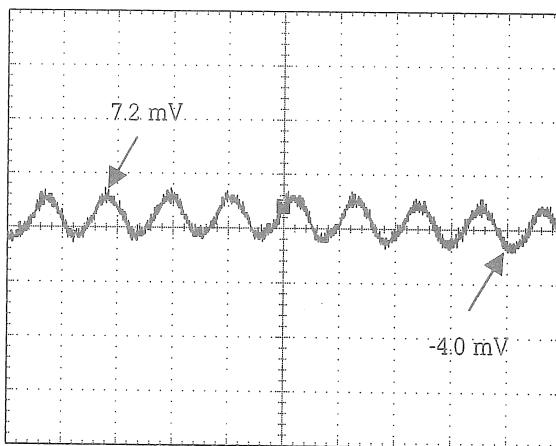
..... การวิเคราะห์เสียงตอบรีตไทย ของ น.ก.สราเวณ สุจิตวงศ์

Sampling rate = 250k Samples per sec.



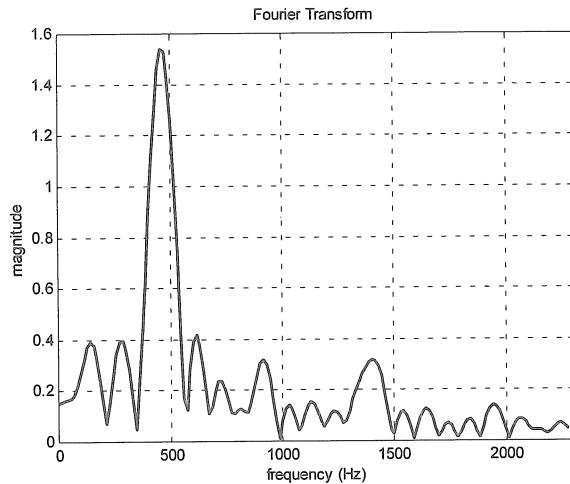
(ก)

Sampling rate = 250k Samples per sec.

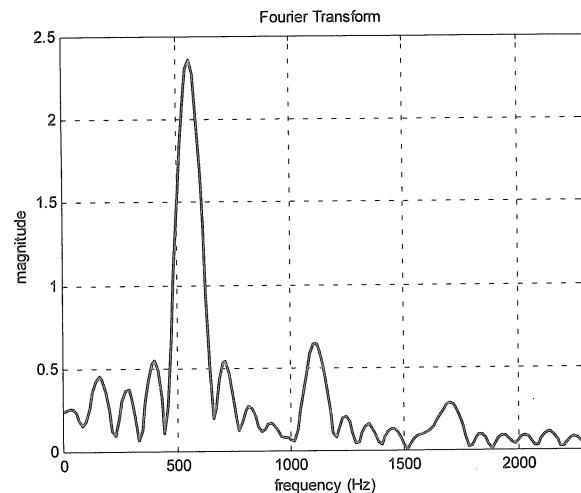


(จ)

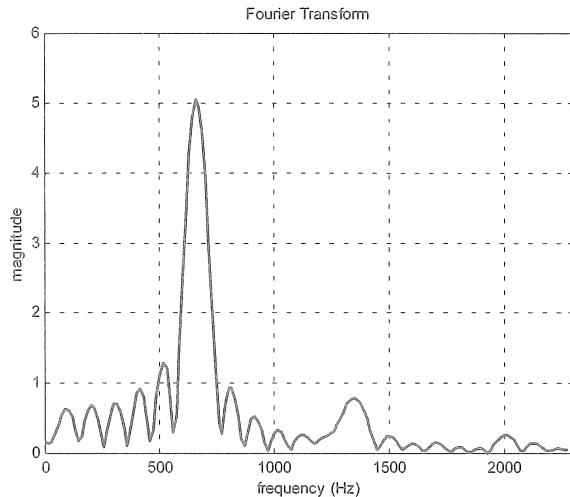
รูปที่ 5.1 รูปคลื่นที่บันทึกในโอดเมเนเวลาของเลียง (ก)โอด (ข)มี (ค)ชอล (ง)โอด'(หมายเหตุ: โอด' หมายถึง เลียงโอดสูง)



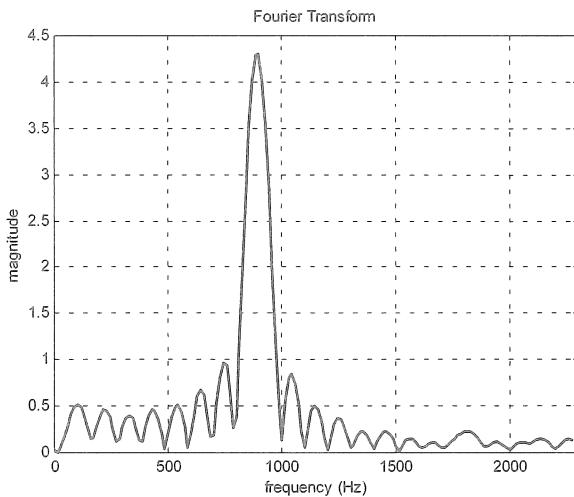
(๗)



(๘)

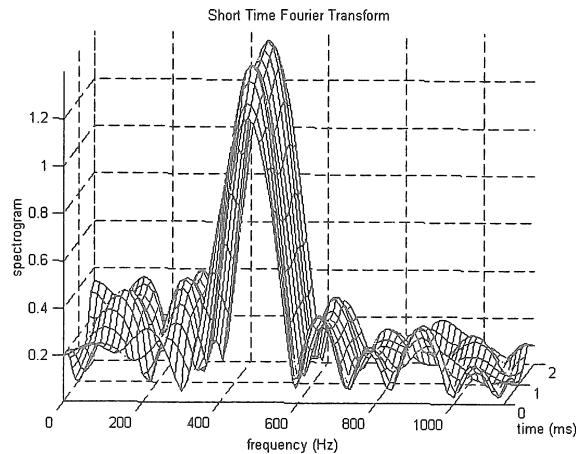


(๑)

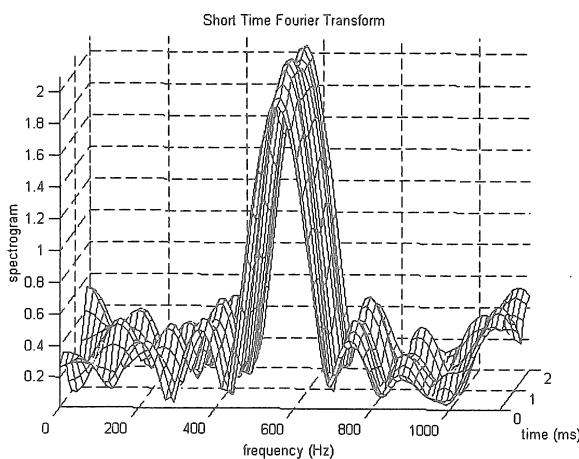


(๒)

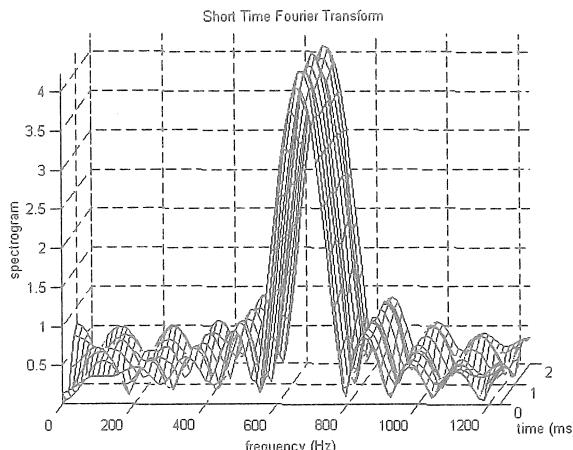
รูปที่ 5.2 สเปกต์มทางขนาดที่เป็นผลจากการวิเคราะห์ด้วยวิธี DFT(FFT)
ของเลียง (ก)โคล (ข)มี (ค)ซอล (ง)โคล'



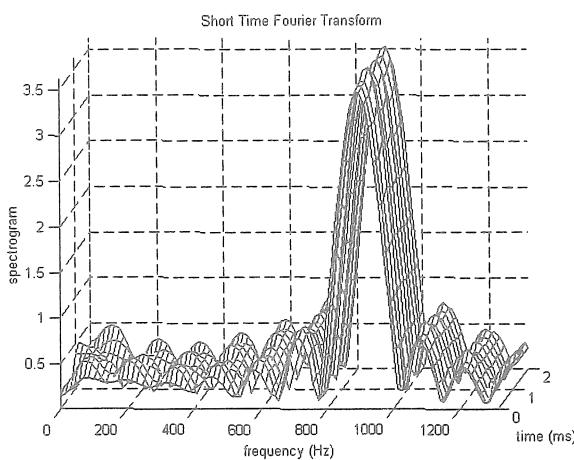
(๗)



(๘)



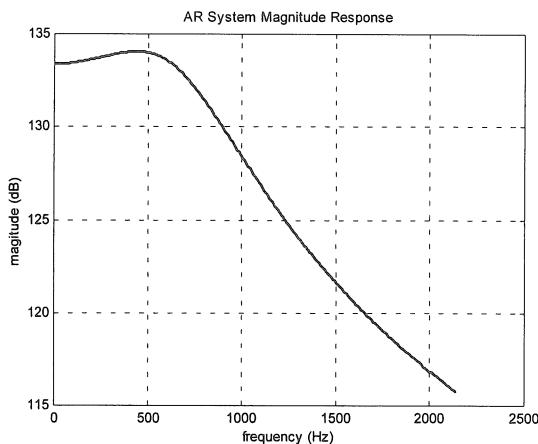
(ค)



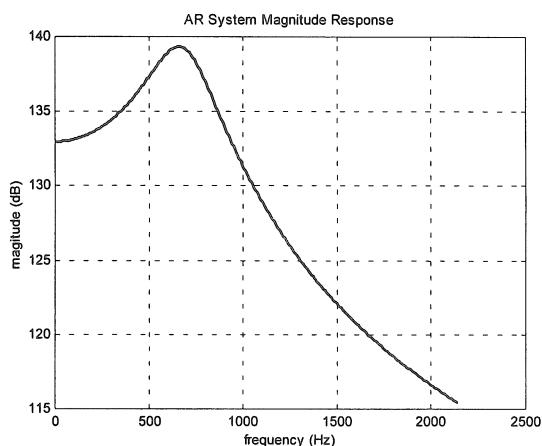
(ง)

รูปที่ 5.3 สเปกโตรแกรมที่เป็นผลจากการวิเคราะห์ด้วยวิธี STFT ของเสียง
 (ก)ໂດ (ข)ມື (ค)ຂອລ (ง)ໂດ'

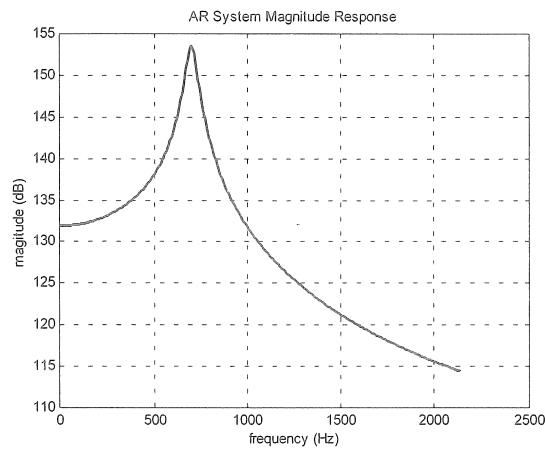
..... การวิเคราะห์เสียงดนตรีไทย ของ บ.ก.สร้าวุฒิ สุจิตวงศ์



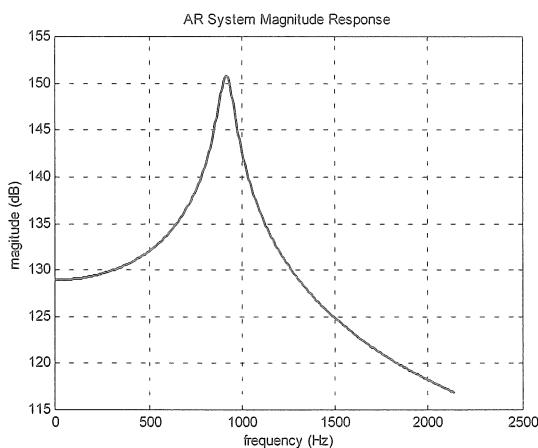
(๗)



(๘)



(ด)



(ง)

รูปที่ 5.4 สเปกตรัมทางขanhad ที่เป็นผลจากการวิเคราะห์ด้วยวิธี AR
ของเสียง (ก)โดย (ข)มี (ด)ชุด (ง)โดย

5

ผลและอภิปราย



การบันทึกเสียงโน้ตเดี่ยวของชั้นๆเพียงคราว ได้กระทำจนครบหนึ่งทับเสียง ภายในตัวส่วนควบคุมในห้อง ที่มีอุณหภูมิเฉลี่ยที่ 27° เชลเซียต และมีความชื้นล้มพังท์เฉลี่ย 67% สัญญาณในโดเมนเวลาที่บันทึกด้วยเครื่องบันทึกรูปคลื่น Tektronix TDS420A ได้รับการแสดงไว้เป็นตัวอย่างในรูปที่ 5.1 สำหรับเสียง โด มี ชอล และโด' (ต่อไปจะใช้ 'โด' ในความหมายของเสียงโดยสูง) อาจลังเกตได้ว่า ระดับของสัญญาณที่บันทึกได้นั้นต่ำมาก มีขนาดเป็นมิลลิโวลต์(mV) ในกรณีดำเนินงาน ได้พยายามหลีกเลี่ยงการขยายสัญญาณโดย เนื่องจากสัญญาณที่บันทึกจะได้มีความผิดเพี้ยนน้อยที่สุด ผลการแปลงสัญญาณเหล่านี้ด้วยวิธี DFT(FFT) STFT และ AR ได้รับการนำมาแสดงไว้เรียงลำดับอย่างสอดคล้องกัน ในรูปที่ 5.2, 5.3 และ 5.4 ตามลำดับ ซึ่งทุกวิธีแสดงผลให้ลังเกตฟอร์แมเนท์ได้อย่างเด่นชัด จากการอ่านค่าความถี่ ณ จุดที่เกิดฟอร์แมเนท์เหล่านี้ สามารถสรุปค่าความถี่ล้มพันธ์กับโน้ตหรือระดับเสียงในหนึ่งทับเสียง ได้ดังตารางที่ 5.1

ตารางที่ 5.1 ความถี่ของระดับเสียงต่างๆที่วิเคราะห์ได้ด้วยวิธีที่แตกต่างกัน

ระดับเสียง	ความถี่(Hz)		
	DFT(FFT)	STFT	AR
โ deutericus	457.14	457.14	442.86
เร	514.29	500	557.14
มี	557.14	557.14	657.14
ฟ่า	600	600	650
ซอล	657.14	657.14	700
ล่า	714.29	714.29	785.71
ที	814.29	814.29	864.29
โ deutericus'	900	900	914.29

เมื่อศึกษารายละเอียดข้อมูลในตารางที่ 5.1 อาจสังเกตเห็นว่า ค่าความถี่ที่วิเคราะห์ได้จากทั้งสามวิธี มีค่าใกล้เคียงกัน โดยเฉพาะอย่างยิ่ง ผลวิเคราะห์ด้วยวิธี DFT(FFT) กับ STFT นั้นใกล้เคียงกันมาก แตกต่างกันเพียงเล็กน้อยเท่านั้น เมื่อดูข้อมูลในคอลัมน์ขวากันของตาราง ซึ่งแสดงผลวิเคราะห์ด้วยวิธี AR อาจสังเกตเห็นว่าความถี่ของระดับเสียงที่สูงขึ้น เพิ่มสูงขึ้นอย่างก้าวกระโดด เช่น ความถี่เสียงเร สูงกว่าเสียงโอดีสิ่ง 114.28 Hz หรือกล่าวอีกอย่างได้ว่า ความถี่ของเสียงเรเป็น 1.258 เท่าของเสียงโอดี ซึ่งดูจะสูงเกินจริง นอก จากนั้น วิธี AR ให้ผลความถี่เสียงมี (657.14 Hz) สูงกว่าเสียงฟ่า (650 Hz) ซึ่งเป็นไปไม่ได้ เพราะเสียงฟ่าสูงกว่าเสียงมี จึงต้องขออธิบายเพิ่มเติมว่า ในการดำเนินงานวิเคราะห์ จะต้องยึดหลักที่ว่า ความถี่ของเสียงโดย

แลโอด' จะต้องต่างกันใกล้เคียงสองเท่าหรือเป็นสองเท่า ตามความหมายของ หนึ่งทบเลียง จากการทดลองเปลี่ยนอันดับของวิธี AR อย่างนับครั้งไม่ถ้วน พบร่วมกันอันดับ 18 ให้ผลใกล้เคียงตามหลักเกณฑ์มากที่สุด จากนั้นจึงใช้แบบ จำลอง AR อันดับ 18 วิเคราะห์ความถี่ของเสียงต่อไปจนครบหนึ่งทบเลียง เนื่องจากเราไม่ทราบมาก่อนว่าเสียง เร มี พา ต่อไปจนถึง ที่ มีความถี่เท่าไร จึงต้องปล่อยให้เป็นการดำเนินงานไปตามธรรมชาติ ของวิธีการที่ได้เลือกแล้ว การที่จะบังคับหรือปรับอันดับ ให้แตกต่างกันไปสำหรับแต่ละระดับเสียง จึง เป็นสิ่งที่ไม่อาจทำได้ เพราะไม่มีหลักเกณฑ์ใดรองรับ และก็ไม่อาจทราบได้ว่า จะยุติที่อันดับที่เท่าไร วิธีการแบบ AR นี้อาจไม่เหมาะสม ต่อการวิเคราะห์หารายละเอียดของเสียงดนตรี แต่อาจเหมาะสมกับการวิเคราะห์เสียงพูดหรือ การลังเคราะห์เสียง(Allen, and Rabiner, 1977)

จากที่ได้อภิปรายผ่านมา อาจสรุปในข้อนี้ได้ว่า วิธี DFT(FFT) และ STFT ให้ผลการวิเคราะห์ความถี่ ที่สมจริงและน่าเชื่อถือ และทั้งสองวิธีให้ผลที่แตกต่างกันเพียงเล็กน้อย เมื่อนำผลที่ได้จากทั้งสองวิธีมาเฉลี่ยกัน จะได้ ความถี่เฉลี่ยของเสียงโดย ถึง โด' ดังที่แสดงในตารางที่ 5.2 และ colum นี้จะสุด ของตารางนี้ แสดงค่าอัตราส่วนความถี่ เช่น เร:โด' คำนวนได้ว่า $507.14 \div 457.14 = 1.1094$ เมื่อปัดเศษให้เหลือสองตำแหน่งจะได้ อัตราส่วน เร:โด' ≈ 1.11 จะมีเพียงอัตราส่วนของ ที:ลา ที่มีค่าประมาณ 1.14 ซึ่งสูงกว่า ค่าอัตราส่วนระหว่างคู่เสียงอื่นๆ ถ้าพิจารณาที่นัยสำคัญของตัวเลข ที่ทุกนิยม สองตำแหน่ง อาจสรุปได้ว่า ระดับเสียงของดนตรีไทยมีอัตราการเพิ่มขึ้น ของ ความถี่เสียงเป็นอัตราส่วนที่เท่ากันที่ลับตัวโน้ต จากเสียงโดยต่ำไปโดยสูงจน ครบหนึ่งทบเลียง ผลดังกล่าวเป็นการยืนยันทางวิทยศาสตร์ ว่าดนตรีไทยมี

เลี่ยงเต็ม ตามหลักความเชื่อทางคิลปศาสตร์ของการปฏิบัติทางดนตรี หรือ การบรรเลงดนตรีนั้นเอง การบรรเลงเพลงไทยจึงสามารถเริ่มต้นที่โน้ตเลี่ยงได้ ก็ได้ สามารถบรรเลงไปตามกลอนเพลงได้อย่างไม่ติดขัด ถึงกระนั้น ประชญา ทางดนตรีก็ได้กำหนด “ทาง” และ “ลำเนียง” ของเพลง เพื่อให้บรรเลงแล้วมี ความไพเราะสูงสุด

ตารางที่ 5.2 ความถี่ของโน้ตหรือระดับเลี่ยงของไทย หนึ่งกบเลี่ยงที่เลี้ยงได้ จากการวัดและวิเคราะห์เลี่ยงขลุยเพียงอโศ

ระดับเลี่ยง	ความถี่ (Hz)	อัตราส่วนความถี่ของระดับเลี่ยง
ໂດ	457.14	ເຣ:ໂດ = 1.1094 \cong 1.11
ເຣ	507.14	ມື:ເຣ = 1.0986 \cong 1.10
ມື	557.14	ພາ:ມື = 1.0769 \cong 1.10
ພາ	600	ໜອລ:ພາ = 1.0952 \cong 1.10
ໜອລ	657.14	ລາ:ໜອລ = 1.0869 \cong 1.10
ລາ	714.29	ທີ:ລາ = 1.1399 \cong 1.14
ທີ	814.29	ໂດ':ທີ = 1.1053 \cong 1.11
ໂດ'	900	

ระดับเสียงสูงต่ำของดนตรีนั้น ทางวิทยาศาสตร์ของการดนตรี กำหนดเป็นระยะพิทัช (pitch interval) ซึ่งคำนวนได้ด้วยสูตร

$$\text{ระยะพิทัช} = K \log_2 \frac{f_1}{f_2}$$

(Wood, 1975) K เป็นค่าคงที่ ถ้าต้องการผลคำนวนให้มีหน่วยเซนต์ (cent) ค่า $K = 1,200 \log_2$ หมายถึงค่า \log_2 ฐานสอง ส่วน f_1 และ f_2 คือค่าความถี่มีหน่วยไฮรัตซ์ (Hz) ของเสียงดนตรีที่จะนำมาเปรียบเทียบกัน ในช่วงหนึ่งทบทเสียง ระยะพิทัชต่ำสุดมีค่าเท่ากับ 0 มาจากเสียงโดเทียบกับตัวเอง ระยะพิทัชสูงสุดมีค่าเท่ากับ 1,200 เมื่อเสียงโด' เทียบกับโด ตารางที่ 5.3 แสดงข้อมูลระยะพิทัชของระดับเสียงดนตรีไทย ระยะพิทัชของเสียงเรใน ตารางแสดงค่า 179.6976 ตัวเลขนี้มาจากการ $1,200 \log_2(507.14 \div 457.14)$ ระยะพิทัชของเสียงทีในตารางมาจาก $1,200 \log_2(814.29 \div 457.14) = 999.4876$ ดังนี้เป็นต้น เป็นที่น่าสังเกตว่า ระยะพิทัชของเสียงโด' ครบหนึ่งทบทเสียงไม่ได้เท่ากับ 1,200 เพียงแต่มีค่าใกล้เคียงมากเท่านั้น

ตารางที่ 5.3 ระบบพิทซ์ของระดับเลียงชลุ่ยเพียงพอ

ระดับเลียง	ระบบพิทซ์ (เฮนต์)
โด	0
เร	179.6976 \cong 180
มี	342.4846 \cong 342
พ่า	470.7917 \cong 471
ซอล	628.2776 \cong 628
ล่า	772.6486 \cong 773
ที	999.4876 \cong 1,000
โด'	1,172.70 \cong 1,173

**ตารางที่ 5.4 ระยะพิตตร์ของระดับเสียงเบียโนในหนึ่งทบเสียง
ที่มีความถี่ใกล้เคียงย่างของชั้นๆเพียงพอ**

ระดับเสียง	ความถี่ (Hz)	ระยะพิตตร์ (เซนต์)
ໂດ	523.25	0
ເຣ	587.33	200.00
ມື້	659.26	400.02
ພາ	698.46	500.01
ຫອລ	783.99	700.00
ລາ	880.00	900.00
ທີ	987.77	1,100.00
ໂດ'	1,046.50	1,200.00

ที่นี่ ลองพิจารณาระยะพิตตร์ของระดับเสียงสากลบ้าง ย่านความถี่เสียงตามตารางที่ 5.4 ได้เลือกตัดตอนมาจากตารางที่ 3.1 ซึ่งแสดงความถี่ของเสียงเบียโน ได้คัดเลือกช่วงหนึ่งทบเสียง ที่มีความถี่ในย่านใกล้เคียงกับความถี่เสียงชั้นๆเพียงพอ กล่าวคือ ໂດ ປរກູ້ທີ່ความถี่ 523.25 Hz และ ໂດ' ປරກູ້ທີ່ 1,046.50 Hz ระยะพิตตร์ที่ປະກູ້ໃນตารางที่ 5.4 ສະຫຼັບໃຫ້ເໜີວ່າ ระดับเสียงสากลถูกกำหนดด้วยระยะพิตตร์ที่ມีຄ່າลงตัว การเพิ่มขึ้นหรือลดลงของระดับเสียงสากลอย่างເຕັມເລື່ອງ ກໍາທັນໄດຍຮະພິຕົ້ງທ່ານ 200 ສ່ວນ การเพิ่มขึ้นหรือลดลงครິ່ງເລື່ອງ ມີຮະພິຕົ້ງເປັນ 100 ຄື່ງແມ້ຈະວິເຄາະທີ່ທບເລື່ອງນີ້ທີ່ສູງທຽວຕໍ່ກາວານີ້ ກ່ອງໄດ້ຜລເໜີວ່ອນກັນ

ถ้าย้อนกลับมาพิจารณา ค่าระยะพิทซ์ตามตารางที่ 5.3 ของชลุย เพียงอ้อ เพื่อให้ดูง่ายขึ้น อาจพิจารณาตัวเลขจำนวนเต็มโดยประมาณ จะเห็นได้ว่า ระยะพิทซ์ที่เพิ่มขึ้น เมื่อระดับเสียงไปสูง มีอัตราการเพิ่มขึ้น ค่อนข้างสูงมาก ดังนั้น ลิ่งที่เป็นลักษณะอันโดดเด่น ของระดับเสียงแบบไทย คือ อัตราส่วนระหว่างระดับเสียงสองระดับที่ติดกัน มีค่าคงที่ และนี่คือ ความเป็นไทยทางวิทยาศาสตร์ ของศิลปศาสตร์อันวิจิตรอย่างไทย

เพื่อเห็นใจต่อผลการศึกษาวิจัย จึงขอนำเสนอนี้ข้อมูลอีซุดหนึ่ง ที่ เป็นผลจากการวิเคราะห์เสียงของธนาเดอกเหล็ก การบันทึกเสียงธนาเดอกเหล็ก เลือกบันทึกหนึ่งทบทเสียง ที่เป็นย่านเดียวทั้งหมดของชลุยเพียงอ้อ การบันทึกกระทำในวันเดียวกัน เมื่อบันทึกเสียงชลุยแล้ว ก็ได้ทำการบันทึกเสียง ธนาเดอกเหล็กในทันที ด้วยการตีรัวไลป์ทีละลูก ลูกพรวดล้อมในขณะบันทึก อยู่ในสภาวะควบคุมเดียวกัน เมื่อันดับที่ได้อธิบายไว้ในบทที่ ๕ การดำเนินงานวิเคราะห์ลัญญาณ ปฏิบัติเช่นเดียวกันทั้งการวิเคราะห์เสียง ชลุยเพียงอ้อทุกประการ ผลที่ได้จากการวิเคราะห์ DFT(FFT) และ STFT ได้รับการนำ มาเจลี่ยและแสดงรายละเอียดไว้ในตารางที่ 5.5

**ตารางที่ 5.5 ความถี่เฉลี่ยของระดับเสียงระนาดเอกเหล็กในทบสียงเดี่ยวกัน
รับข้อมูลเพียงครึ่ง**

ระดับเสียง	ความถี่ (Hz)	ระยะพิทซ์ (เซนต์)	อัตราส่วนความถี่ ของระดับเสียงติดกัน
โด	471.43	0	เร:โด $\cong 1.11$ มี:เร $\cong 1.10$ ฟ่า:มี $\cong 1.10$ ซอล:ฟ่า $\cong 1.11$ ลา:ซอล $\cong 1.10$ ที:ลา $\cong 1.10$ โด':ที $\cong 1.12$
เร	521.43	174.5160 $\cong 175$	
มี	571.43	333.0399 $\cong 333$	
ฟ่า	621.43	478.2580 $\cong 478$	
ซอล	692.86	666.6244 $\cong 667$	
ลา	764.29	836.4919 $\cong 836$	
ที	842.86	1,005.9000 $\cong 1,006$	
โด'	942.86	1,200.00 = 1,200	

ความถี่ของระดับเสียงระนาดเอกเหล็กที่วัดได้ ใกล้เคียงกับระดับเสียงของขลุยเพียงอย่างมาก ถึงแม้ว่าค่าตัวเลขแสดงความถี่ รวมทั้งระยะพิทซ์ จะไม่ได้เท่ากันทุกประการ ในทั้งสองกรณี ลักษณะเช่นนี้ย่อมาจากโครงสร้างทางพัฒนาที่ต้องการให้เกิดเสียงที่มีความสวยงามและน่าฟัง แต่การที่ความถี่ระดับเสียงจากเครื่องดนตรีแต่ละชิ้น มีได้มีค่าตัวเลขเท่ากันทุกประการ ก็อาจมีได้ส่งผลเสียอย่างเด่นชัดนัก ถ้าความแตกต่างมีไม่มาก เพราะมนุษย์ไม่สามารถแยกแยะได้จากการฟัง นอกจากนั้นยังมีความเป็นไปได้ที่ว่า ความถี่ที่ไม่เท่ากันเสียที่เดียว ทำให้มีฮาร์монิกทางความถี่เสียงจำนวนมาก เมื่อฮาร์มอนิกเหล่านี้ผสมผสานกันในอากาศ ขณะที่

นักดูดนตรีบรรเลง ยาร์มอนิกทางความถี่เลี้ยงอาจเสริมกัน เป็นผลให้เกิด สเปกตรัมทางความถี่ ที่ต่อเนื่อง ไม่ชัดเจน ทำให้เสียงที่ได้ยินมีความไฟยวะ ฟุ่มเฟล อย่างน่าพัง เมื่อพิจารณาระยะพิตร์ตามตารางที่ 5.5 ซึ่งมีค่าใกล้เคียง กับการณ์ของชั้นผู้เชี่ยงกัน ในกรณีของระนาดเอกเหล็ก หนึ่งทับเลี้ยงมีระยะ พิตร์ 1,200 เซนต์ พอดี เมื่อกับที่ทฤษฎีพิลิกส์ทางดูดนตรีของฝรั่งได้ระบุไว้ กรณีที่อธิบายไว้ว่า ลักษณะการกำเนิดของเสียง มาจากของแข็งกระแทกัน นั่นคือ ไม่ระนาดตีรับน้ำกระนาดที่ทำจากโลหะ โลหะแทบจะไม่มีค่าทดแทนใน อุดหนูมีห้องตามปกติ ไม่ระนาดก็เช่นเดียวกัน ดังนั้น พลังงานของเสียงที่ เกิดขึ้น จึงเข้มข้นและสม่ำเสมอ โอกาสที่ความถี่ของเสียงจะเลื่อนไปปีน้อย มากด้วยคุณสมบัติของโลหะที่เป็นของแข็ง ผิดกับการณ์ของชั้นผู้ เชื่อมลักษณะ การเกิดเสียงเป็นการเคลื่อนไหว ของลักษณะโดยตรงในหลอดหรือระบบอกร ไม่ อาศัยเป็นของเหลวมีความไวมาก ต่อการเปลี่ยนแปลงของอุดหนู และ ความซึ้นแม้เพียงเล็กน้อย จึงมีความเป็นไปได้ที่ความถี่ของเสียงอาจเลื่อนไป บ้างไม่มากนัก นอกจากนั้น ไม่เป็นวัสดุที่มีรูปฐาน(อาจไม่สามารถลังเกตได้ ด้วยตาเปล่า) สามารถยึดหดตามสภาพอากาศ ได้ยากกว่าโลหะที่เป็นลูก ระนาดเหล็ก นี้เป็นเยื่อปั๊ยกันที่อาจส่งผลต่อการเลื่อนของความถี่ ดังนั้น ที่จะให้ความถี่จากเสียงของชั้นผู้ต้องกับความถี่จากเสียงระนาดเหล็กเสียที่ เดียวันนี้ ในปัจจุบันคงยังเป็นไปไม่ได้ แต่ก้าวในอนาคต หากเรายกมาให้เครื่อง ดูดนตรีแต่ละชั้น เมื่อบรรเลงเสียงเดียวกัน ในทบเลี้ยงเดียวกันด้วย ความถี่ ต้องตรงกันพอดี เราก็อาจต้องเพิ่มเติมกระบวนการบังกลอย่าง ในขั้นตอนการ ผลิตเครื่องดูดนตรี เช่น เพิ่มการวัดละเอียดทั้งขนาดหรือในทางมิติ และในทาง ความเที่ยงตรงของเสียง เพิ่มการอบอย่างพอเหมาะสม เพิ่มการตรวจวัดคุณ สมบัติของเนื้อไม้ ก่อนที่จะนำไปผลิตเป็นเครื่องดูดนตรี เป็นต้น ไม่เพียงแต่

หนทางปฏิบัติในการผลิตอาจปรับเปลี่ยนไป แนวคิดก็อาจปรับเปลี่ยนไปด้วย เช่น ในวันหนึ่งข้างหน้า เรายาจเท็นชลุยที่远离โลกหะ มีน้ำหนักเบา ภายในบุ ด้วยวัสดุดูดซับเสียงเพื่อช่วยให้เสียงเมื่อบรรเลง มีความนุ่มนวลไฟเรา ก็อาจ เป็นได้

อย่างไรตาม การที่จะเพิ่มเติม ปรับเปลี่ยนสิ่งใดนั้น เป็นการลงทุน ทั้งสิ้น จะต้องตอบคำถามให้ได้ว่า ทำแล้วคุ้มหรือไม่ เช่น ถ้าปรับแต่งให้ ความเร็วของเสียง ดังที่อธิบายมาข้างต้นนั้น ตรงกันพอดีเลยที่เดียว เครื่อง ดนตรีจะให้เสียงที่ไฟเราขึ้นใหม่ ทั้งเมื่อบรรเลงเดียวและบรรเลงรวมวง หรือ ว่าความไฟเราจะจะลดน้อยถอยลง เหล่านี้คงยังเป็นเรื่องที่น่าคิด ติดตาม และ พิสูจน์ให้เห็นจริง ทั้งด้วยวิธีปฏิบัติทางดนตรีและทางวิทยาศาสตร์



6

สรุปและส่งท้าย

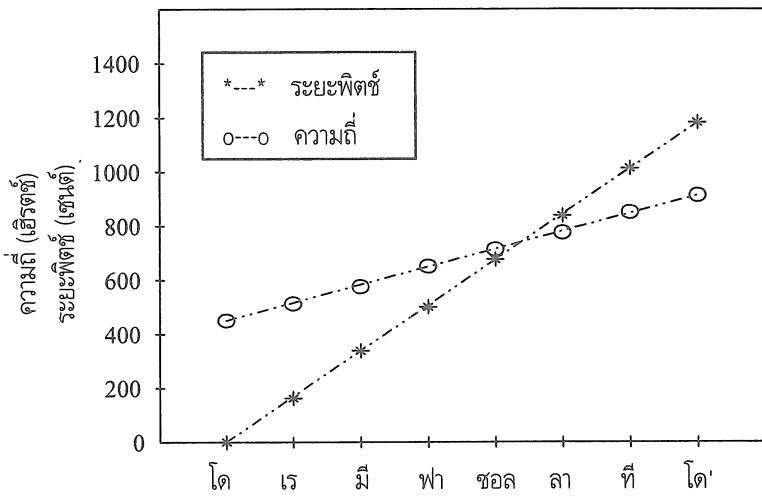


ในตอนสรุปนี้ คงจะไม่พยามกล่าวซ้ำในรายละเอียด ที่เคยได้ อธิบายไว้แล้วในหนังสือ แต่จะชี้ถึงประเด็นสำคัญต่างๆ ที่เกี่ยวข้องกับการ ดำเนินงานวิจัย และประเด็นที่ค้นพบ ตลอดจนความคิดความเห็นที่อยากนำเสนอไปถึงท่านผู้อ่าน

การตรวจวัดและบันทึกเลี่ยงที่ดำเนินการ ต้องใช้ไมโครโฟนเป็น อุปกรณ์วัดหรือตรวจจับสัญญาณเสียง คำอธิบายเกี่ยวกับไมโครโฟนและการ เลือกใช้ปรากฐานในตอนที่ 2 ซึ่งไมโครโฟนที่ใช้เป็นแบบอิเล็กทรอนิกส์ ใช้ได้ดีกับ เครื่องดนตรีประเภทเครื่องลมไม้ ผู้อ่านที่สนใจในด้านการจัดเครื่องมือการ ตรวจวัดทางวิศวกรรม อาจศึกษารายละเอียดได้จากตอนที่ 4 นอกจากนั้น เครื่องมือที่ใช้ในการวิเคราะห์สัญญาณ ซึ่งเป็นคอมพิวเตอร์รูปแบบต่างๆ ก็ได้ กล่าวถึงไว้ในตอนที่ 4 เช่นกัน

รายละเอียดผลการวิเคราะห์นำเสนอด้วยในตอนที่ 5 นั้น มีลิงค์สำคัญที่ สรุปได้ คือ ผลการวิเคราะห์สามารถยืนยันในทางวิทยาศาสตร์ได้ว่า ระดับ เลี่ยงแบบไทยในหนังสือเลี่ยง มีระดับเลี่ยงเต็ม ความถี่ของระดับเลี่ยงจาก โคลั่มไปโคลั่ม มีอัตราเพิ่มขึ้นอย่างคงที่ismoremo (ดูรูปที่ 6.1) อัตราส่วน

ความถี่ของสองระดับเสียงที่ติดกันมีค่าคงที่ โดยประมาณเท่ากับ 1.1 ในหนึ่งทบทะเสียงชั้นเพียงพอให้ความถี่ในย่าน 457-900 เอิร์ทซ์ ส่วนระนาดเอกเหล็กให้ความถี่ในย่าน 471-942 เอิร์ทซ์ และพบว่า ระยะพิเศษจาก 0-1,200 เชนต์ ในหนึ่งทบทะเสียง มือตราชารการเพิ่มขึ้นคงที่สม่ำเสมอด้วย (ดูรูปที่ 6.1)



รูปที่ 6.1 ความถี่ของระดับเสียงแบบไทยในหนึ่งทบทะเสียงและระยะพิเศษ
(เล่นประใช้แสดงแนวโน้มของข้อมูลเท่านั้น)

ให้ความถี่ในย่าน 471-942 เอิร์ทซ์ และพบว่า ระยะพิเศษจาก 0-1,200 เชนต์ ในหนึ่งทบทะเสียง มือตราชารการเพิ่มขึ้นคงที่สม่ำเสมอด้วย (ดูรูปที่ 6.1)

ถ้าลองสร้างตารางความถี่ระดับเสียงดนตรีไทย ในหนึ่งทบทะเสียงเชิงทฤษฎี ก็สามารถทำได้ โดยเริ่มนัดด้วยเสียงโดตា มีความถี่ 464 เอิร์ทซ์ ซึ่งเป็นค่าเฉลี่ยระหว่าง ค่าความถี่เสียงโดยของชั้นเพียงออกับระนาดเอกเหล็กจากนั้นหาค่าเฉลี่ยของอัตราส่วนความถี่ได้ มีค่าเท่ากับ 1.1057 ซึ่งเป็นค่า

เจลี่ย์ของอัตราส่วนความถี่ที่แสดงไว้ในตารางที่ 5.5 จากนั้นก็คำนวณเพื่อสร้างตารางระดับเสียง ดังตารางที่ 6.1 ด้วยการกำหนดให้ทุกระดับเสียงที่สูงขึ้นหนึ่งระดับ ความถี่ก็จะสูงขึ้น 1.1057 เท่ากัน

ตารางที่ 6.1 ความถี่ของระดับเสียงดนตรีไทย เชิงทฤษฎี

ระดับเสียง	ความถี่ (Hz)
โด	464.00
เร	513.04
มี	567.27
พา	627.23
ซอล	693.53
ลา	766.84
ที	847.89
โด	937.52

การที่สรุปในแนวทางสนับสนุน ความเห็นที่ว่าระดับเสียงดนตรีไทย เป็นเสียงเต็มนั้น ก็มิได้หมายความว่า จะบรรเลงดนตรีให้เกิดคริ่งเสียงไม่ได้แต่ต้องพิจารณาอย่างเป็นธรรม เครื่องดนตรีไทยจำนวนมาก อย่างเช่น ในวงมโหรีเครื่องใหญ่ ล้วนเป็นเครื่องที่เลื่อนลดเสียงไม่ได้ขณะบรรเลง และทำคริ่งเสียงไม่ได้เสียด้วย เช่น บรรดาเครื่องตีหงษ์ แต่เครื่องดนตรีบางชนิด เช่น ซอ ชลุย ปี ก็ยังสามารถบรรเลงได้ด้วยเทคนิคพิเศษ ที่เรียกว่าการโนน ทำให้เกิดคริ่งเสียงได้อย่างไร เรา เช่น ในการบรรเลงลำเนียงแขก การที่

ระดับเสียงแบบไทยมีเพียง 7 ระดับ วนไปวนมา ก็มิได้ทำให้เพลงไทยขาดความไพเราะแต่ประการใดเลย ด้วยระดับเสียงอันจำกัดแต่มีกลอนเพลงอันไพเราะนั้น ย่อมแสดงถึงอัจฉริยภาพของคีตกวีไทย ในทุกยุคทุกสมัยที่ลึบ tho กันมาแต่โบราณกาล และสิ่งนี้จึงเป็นสิ่งที่คนไทยทุกคนควรภาคภูมิใจ

ดังที่ผมได้เกริ่นนำไว้แต่ต้นว่า การดำเนินงานชิ้นนี้เป็นจุดเริ่มต้นของ การเดินทางอึกข่ายไกล ที่จะนำการวิจัยทางวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยีเข้ามา มีส่วนร่วมในการพัฒนาและรุ่งเรืองดนตรีไทยในทุกด้าน ไม่ว่าจะด้านการ ผลิตและมาตรฐานการผลิตเครื่องดนตรี เทคโนวิศวกรรมประพันธ์เพลง และ เทคโนวิศวกรรมบรรเลง เป็นต้น ผมมีความหวังที่จะเห็นดนตรีไทยในเชิงอนุรักษ์ อยู่ด้วยกับคนไทยอย่างมีสั่งารศิลป์ตลอดไป ผมมีความฝันที่จะเห็นพัฒนาการ ของดนตรีไทย ออกมายในแนวแปลกใหม่ เป็นดนตรีร่วมสมัย ที่สามารถ คงความเป็นไทยไว้ได้อย่างดี เมื่อลูกหลานของเราเมื่อฟังเพลงอันไพเราะไว้ ให้ฟังได้อย่างชื่นใจ ภายในบทเพลงเหล่านั้น ซ่อนไว้ด้วยความดงาม น่ามอง อย่างไทย ผมเชื่อเหลือเกินว่าความงามในวิถีชีวิตอย่างไทย จะได้รับการ ซึมซับผ่านบทเพลง น่าจะมีส่วนช่วยให้สังคมของเรา คงความเป็นเอกลักษณ์ ไทยไว้ได้อย่างไม่เลือนคลาย จริงๆ หมดรับ



เอกสารอ้างอิง



ชัย อัญสิรัสตี. (2540). การวิภาคของทุ. ใน สุภาพดี ประคุณหังสิต และ บุญชู กุลประดิษฐารามณ์ (บรรณาธิการ). ตำราโสต นาสิก たりงช์วิทยา (หน้า 2). กรุงเทพฯ: โอลิสติก พับลิชิ่ง.

บริษัท ริดเดอร์ส ໄไดเจสท์ (ประเทศไทย) จำกัด. (2541). พื้นฐานแห่งภาษา มนุษย์. กรุงเทพฯ: ออมรินทร์พรินติ้ง.

ปัญญา รุ่งเรือง. (2517). ประวัติการดนตรีไทย. กรุงเทพฯ: ไทยวัฒนาพาณิช. มนตรี รามोท. (2540). ศรีယ่างคศาสตร์ไทย: ภาควิชาการ. กรุงเทพฯ: มติชน. ล้านทัด ตันคนันท์. (2542). บันทึกเพลงไทยเป็นโนํตสากลอป่าย่างไร. ใน สมชาย รัคเม (บรรณาธิการ). ครุ deutri ของแผ่นเดิน (หน้า 1-108). กรุงเทพฯ: สถาบันราชภัฏบ้านสมเด็จเจ้าพระยา.

อุทิศ นาคสิรัสตี. (2514). ทฤษฎีและการปฏิบัติดนตรีไทย. กรุงเทพฯ: โรงพิมพ์ ครุสกา.

Allen, J. B., and Rabiner, L. R. (1977). A unified approach to short-time Fourier analysis and synthesis. *Proceedings of the IEEE*. 65 (11): 1558-1564.

Alten, S. R. (1999). *Audio in media*. USA: Wadsworth.

Antoniou, A. (1993). *Digital filters: Analysis, design, and applications*. Singapore: McGraw-Hill.

- Cannon, R. H. (1967). **Dynamics of the physical systems.** New York: McGraw-Hill.
- Kinsler, L. E., Frey, A. R., Coppens, A. B., and Sanders, J. V. (1982). **Fundamentals of acoustics.** Singapore: John Wiley & Sons.
- Kronland-Martinet, R. (1988). The wavelet transform for analysis, synthesis, and processing of speech and music sounds. **Computer music journal.** 12 (4): 11-20.
- Lim, J. S., and Oppenheim, A. V. (1988). **Advanced topics in signal processing.** USA: Prentice Hall.
- Noll, A. M. (1995). **Introduction to telecommunication electronics.** Boston: Artech House.
- Risset, J-C., and Wessel, D. L. (1982). Exploration of timbre by analysis and synthesis. **The psychology of music.** : 25-58.
- RS Components Ltd. (2001). **Musical instrument microphones** [On-line]. Available: <http://www.rswww.com/AllProducts/Electrical/Audio and Video Systems/Microphones and Accessories>.
- Rumsey, F., and McCormick, T. (1994). **Sound & recording: An introduction.** Great Britain: Focal Press.
- Smith, B. J., Peters, R. J., and Owen, S. (1996). **Acoustic and noise control.** Harlow: Addison Wesley Longman.

- Vercoe, B. L., Gardner, W. G., and Scheirer, E. D. (1998). Structured audio: Creation, transmission, and rendering of parametric sound representation. *Proceedings of the IEEE*. 86 (5): 922-940.
- Wood, A. (1975). *The physics of music*. (revised by Bowsher, J. M., 7th ed.). USA: John Wiley & Sons.
- Zitzewitz, P. W., Neff, R. F., and Davids, M. (1995). *Merril physics: Principles and problems*. New York: Glencoe.

